

第四章：人機介面行動技術- Arduino

1

南臺科技大學資訊工程系
李育強 助理教授

Outline

2

- 4 - 1 **Arduino**簡介
- 4 - 2 建立**Arduino**開發環境
- 4 - 3 利用**Arduino** 開發第一個程式
- 4 - 4 **Arduino**裝置人機互動設計
- 4 - 5 **Arduino**與電腦端互動設計
- 4 - 6 **Arduino**與行動裝置互動設計

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

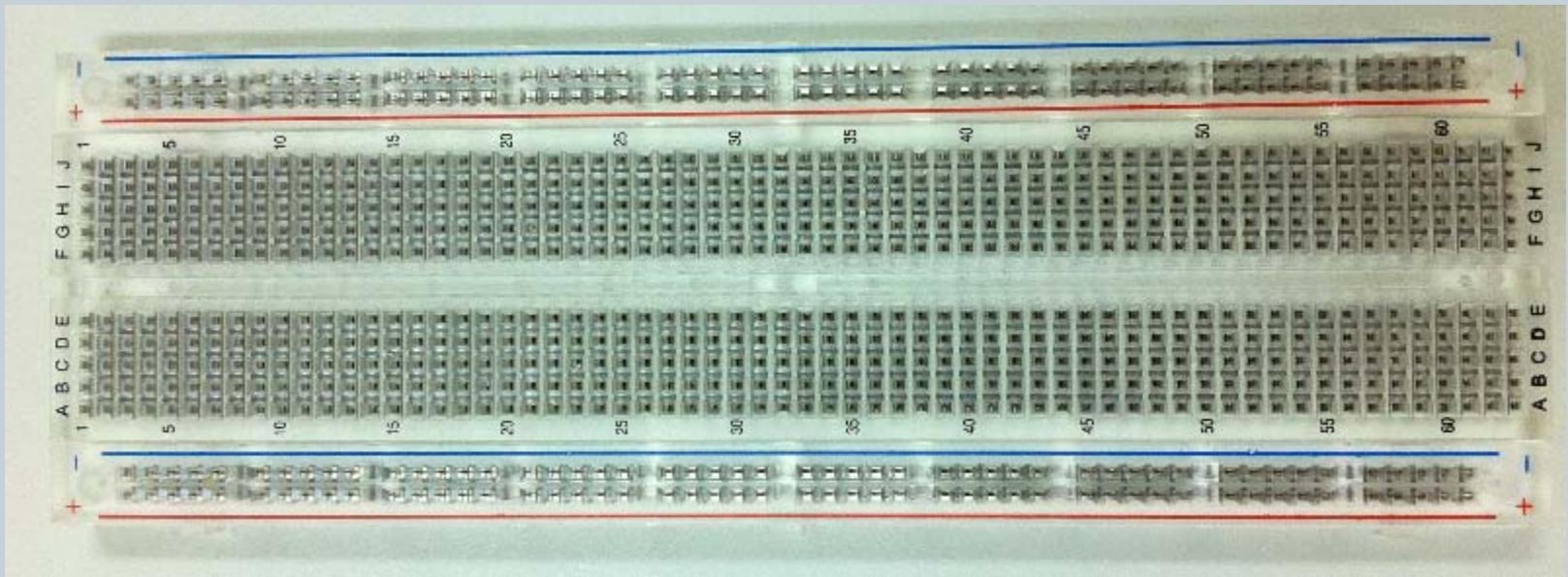
3

- 這節介紹的是**Arduino**裝置人機互動設計，我們將學習如何使用**Arduino UNO**搭配感測器元件(**Sensor**)來設計一些人機互動的實驗。
- 本節的目的如下：
 - 介紹並認識感測器元件。
 - 動手撰寫**Arduino**程式驅動感測器元件。
 - 動手接線瞭解簡單的電子電路。
 - 藉由簡單的實作得到更多的發想，期望能夠從實驗中組合出實用有趣的應用。

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

4

- 在實驗開始前，讓我們先介紹一下之後的實驗都會用到的工具「麵包板」的使用須知。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

5

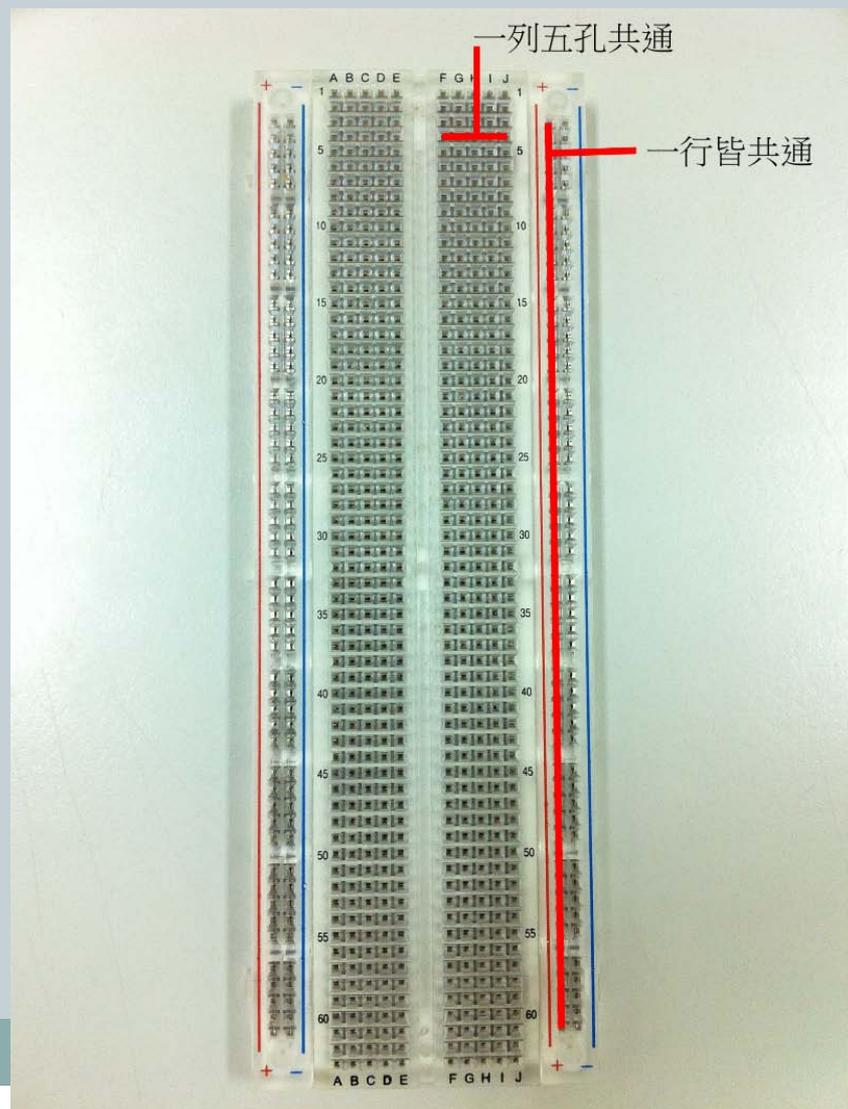
- 早期的電路都是接在麵包板上，隨著時代進步，麵包板進化到現在的模樣。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

6

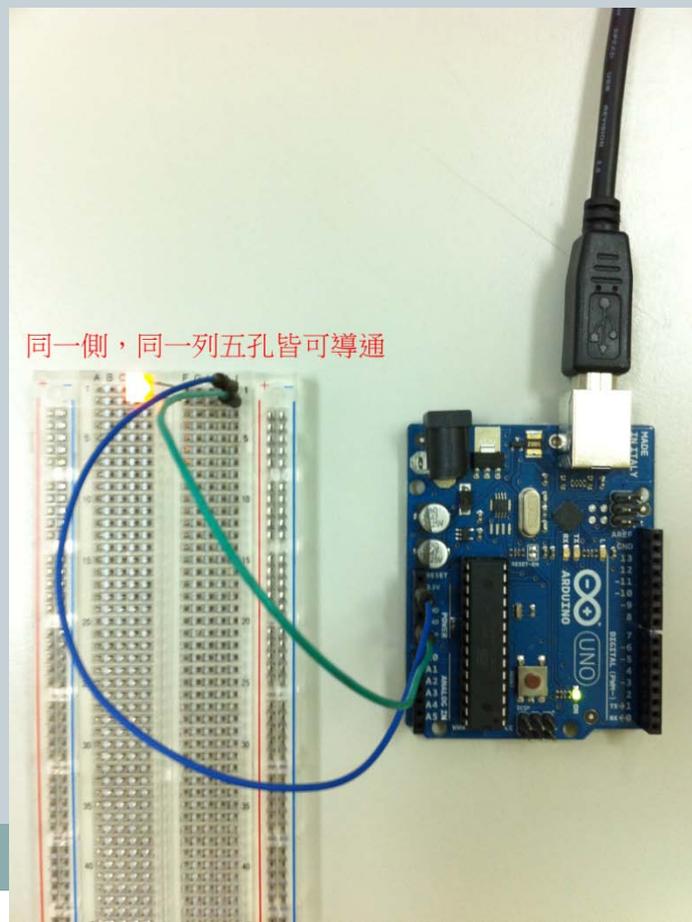
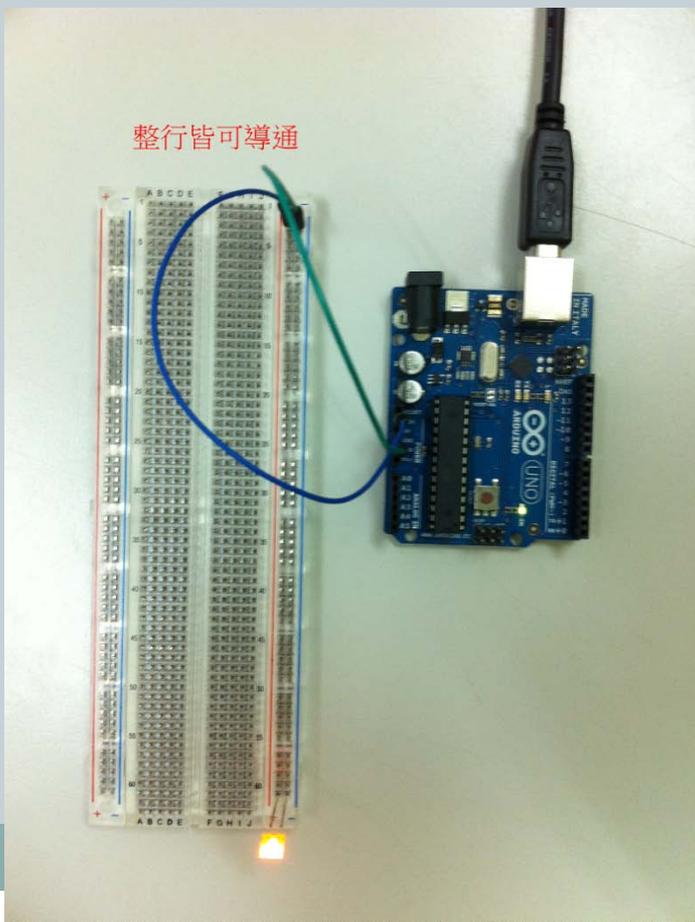
- 「麵包板」的使用須知：
 - 麵包板大致分為四到五行，左右兩側的插孔只要一孔有通電則整行都會導通。
 - 中間一列一列的部分則是一列五孔為一組，只要有一孔通電則其它四孔都會導通。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

7

- 「麵包板」的使用須知：
 - 能夠導通的接法。下列是最一般的接法，不需要考慮橋接。

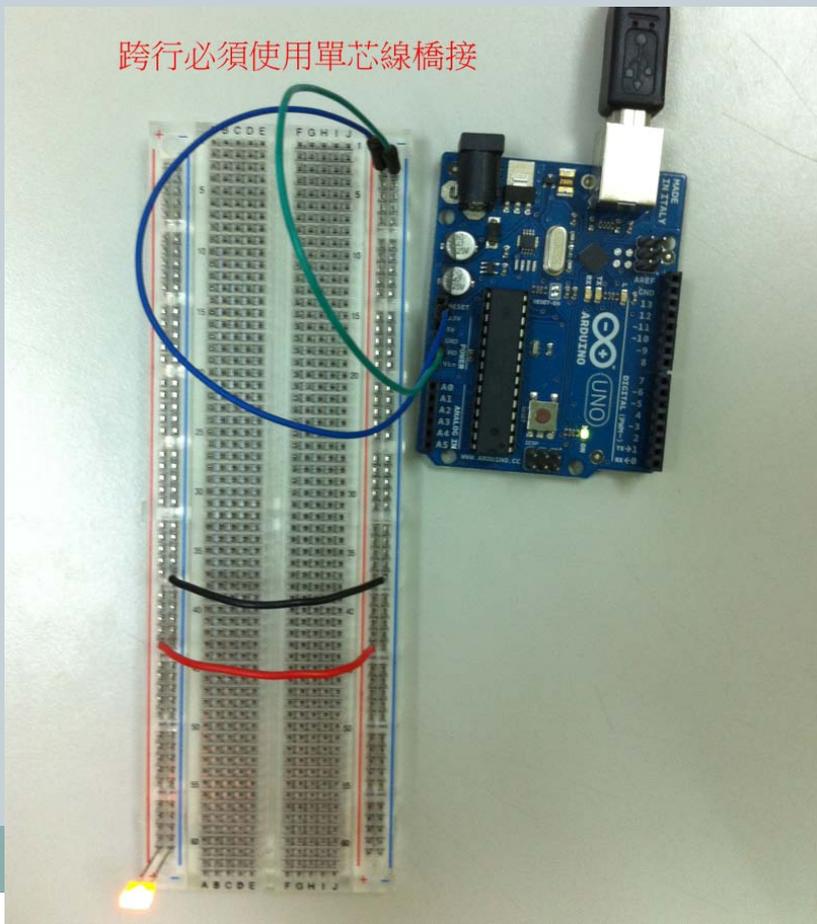


4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

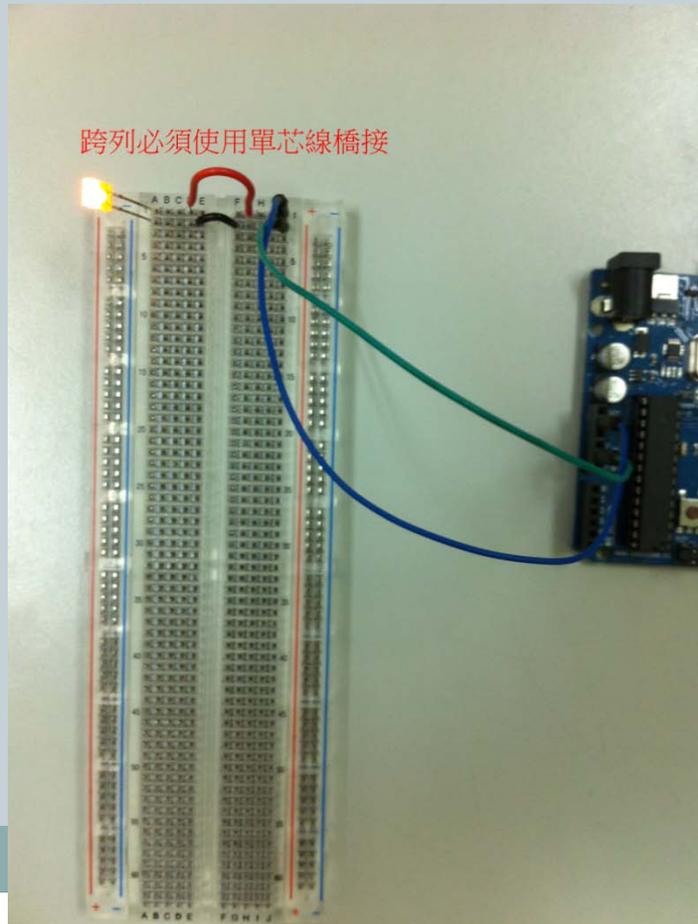
8

- 「麵包板」的使用須知：
 - 能夠導通的接法。如果需要跨行，可以使用單芯線橋接。

跨行必須使用單芯線橋接



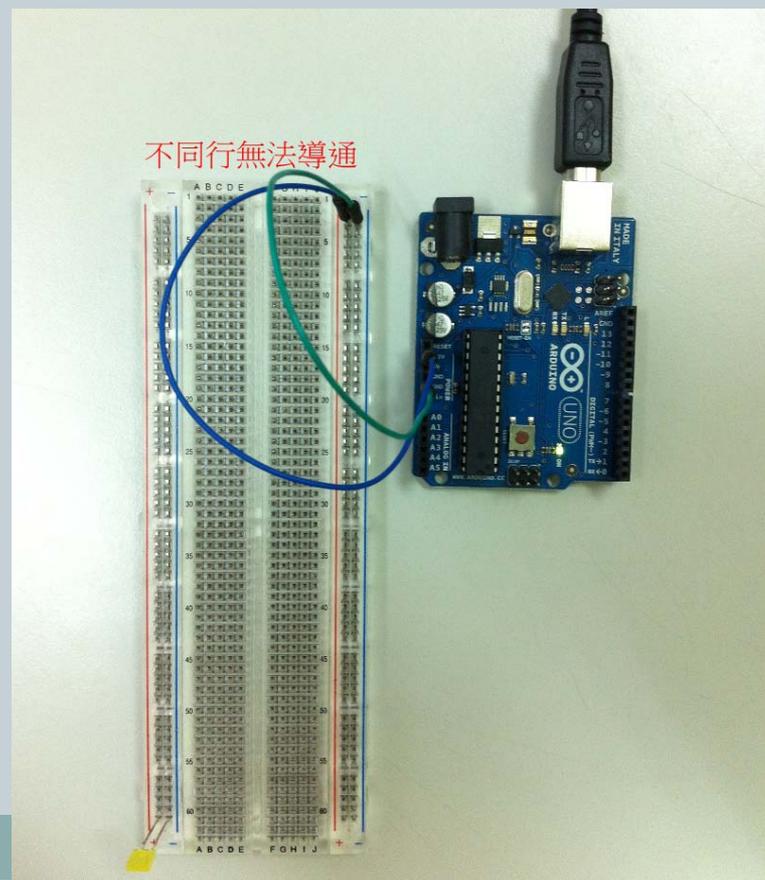
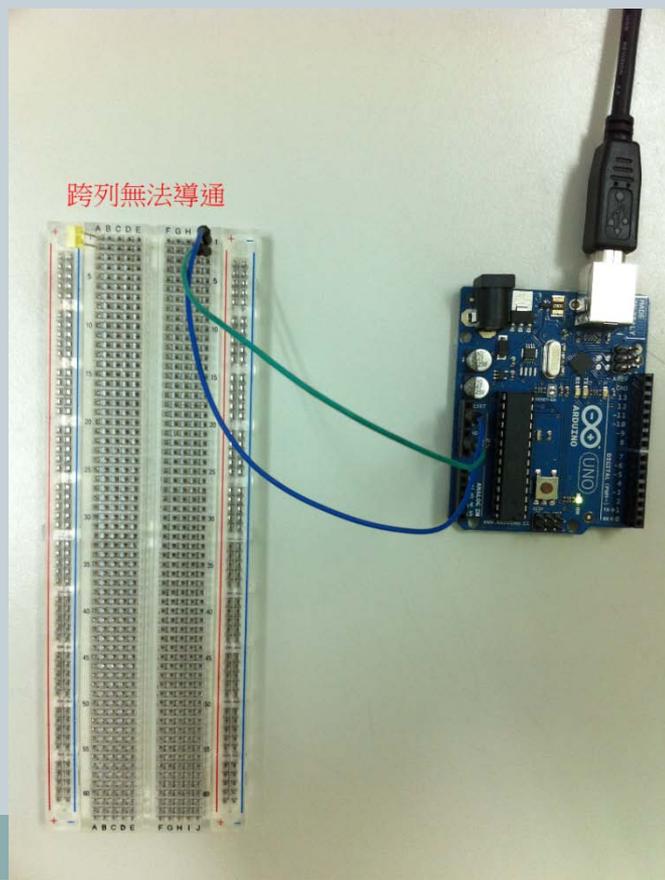
跨列必須使用單芯線橋接



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

9

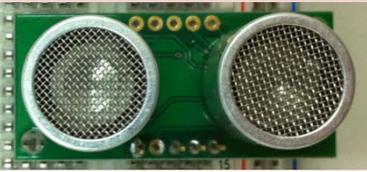
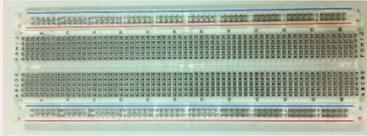
- 「麵包板」的使用須知：
 - 不能夠導通的接法。如果需要跨行，可以使用單芯線橋接。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

10

- 實驗名稱：**PRINT SONIC DISTANTCE**。
- 實驗目的：利用程式控制，蒐集超音波感測器元件所測得的距離。
- 所需硬體材料：

元件實體圖	數量	元件名稱
	1	超音波感測器元件
	1	麵包板
	1	Arduino UNO 控制板
	4	單芯線

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

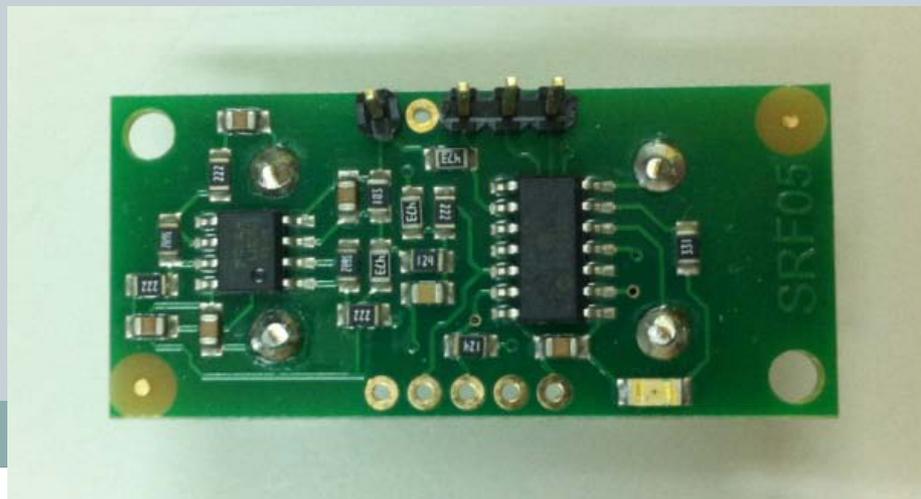
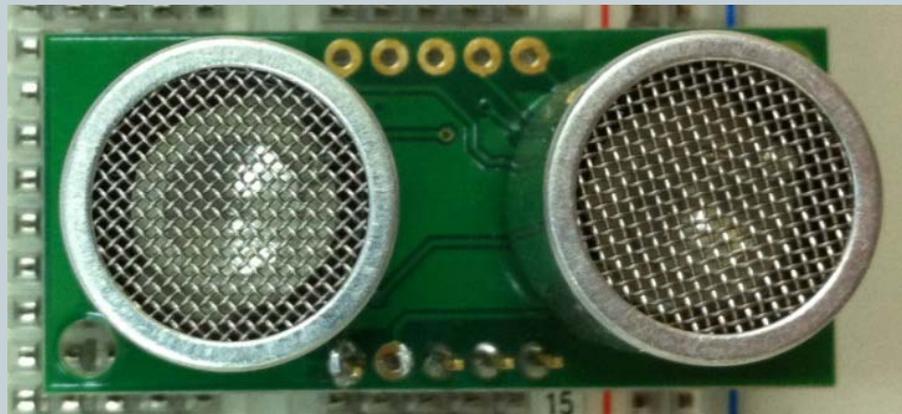
11

- 實驗名稱：**PRINT SONIC DISTANTCE**。
- 感測器元件名稱：超音波感測器。
- 感測器元件型號：**SRF05**。
- 感測器元件規格描述：
 - ✦ 這是一款超音波感測器，只要對它發送一個 **10 us** 的脈衝就會進行量測距離。
 - ✦ 超音波在空氣中傳播，途中碰到障礙物就立即返回來，超音波接收器收到反射波就立即停止計時。（超音波在空氣中的傳播速度為 **340 公尺/秒**）
 - ✦ 測得的數值只要除以 **58** 就可以得到公分為單位的距離，或者也可以除以 **148** 就可以得到英吋為單位的距離。
 - ✦ 這款超音波感測器元件能夠測得的距離為 **3 到 4 公尺**，並且反應靈敏，能夠即時測得距離。
 - ✦ 我們可以利用超音波感測器元件製作倒車雷達之感測應用。

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

12

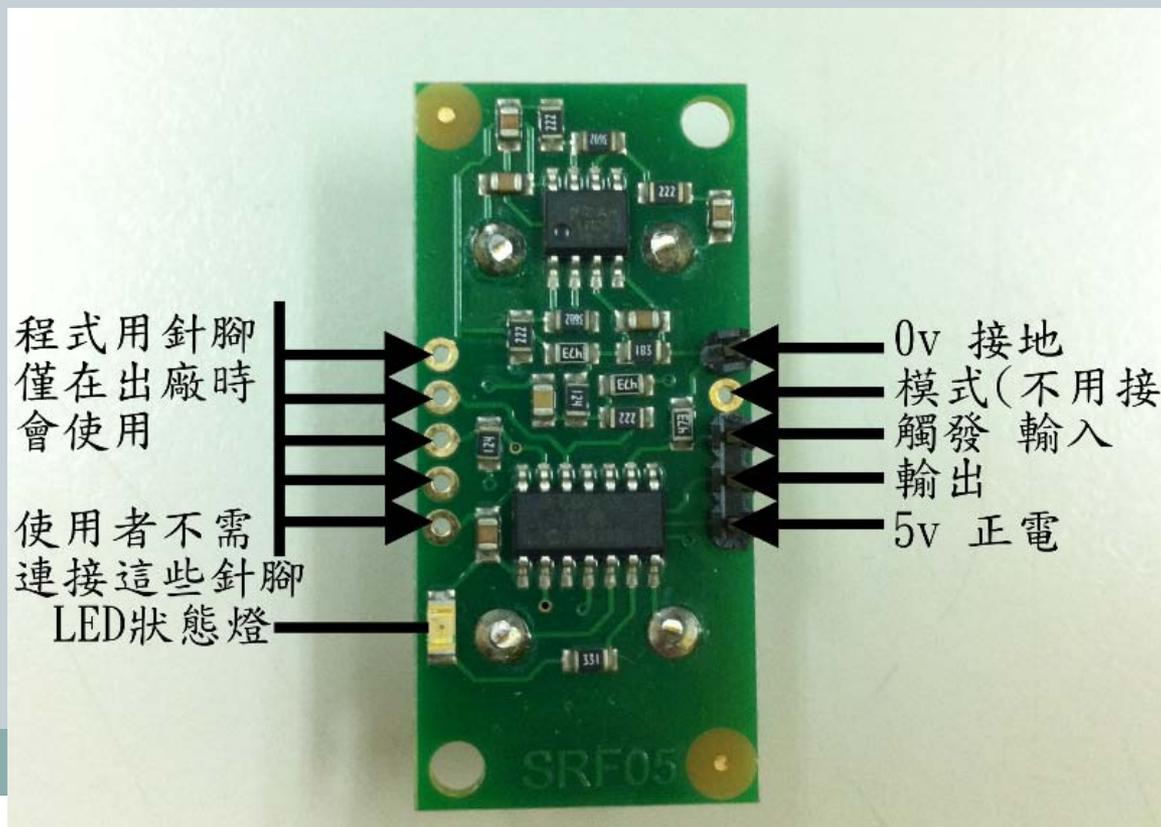
- 實驗名稱：**PRINT SONIC DISTANTCE**。
- 下列為超音波感測器正背面之實體圖：



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

13

- 實驗名稱：**PRINT SONIC DISTANTCE**。
 - 超音波感測器之針腳定義圖：
 - 排列方向請依照印刷電路上的感測器元件型號所示。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

14

- 實驗名稱：PRINT SONIC DISTANTCE。

- 程式碼：

```
#define ECHOPIN 6 // 定義第六腳位為接收脈波
#define TRIGPIN 7 // 定義第七腳位為傳送脈波

void setup(){ // Arduino程式的初始設定, 僅於上電時執行一次
  Serial.begin(9600); // 設定傳輸率為9600
  pinMode(ECHOPIN, INPUT); // 指定接收脈波(第六腳位)為輸入
  pinMode(TRIGPIN, OUTPUT); // 指定傳送脈波(第七腳位)為輸出
}

void loop(){ // Arduino程式的迴圈區段, 一直到斷電才結束動作
  digitalWrite(TRIGPIN, LOW); // 指定傳送脈衝(第七腳位)為低電位, 延遲2微秒
  delayMicroseconds(2);

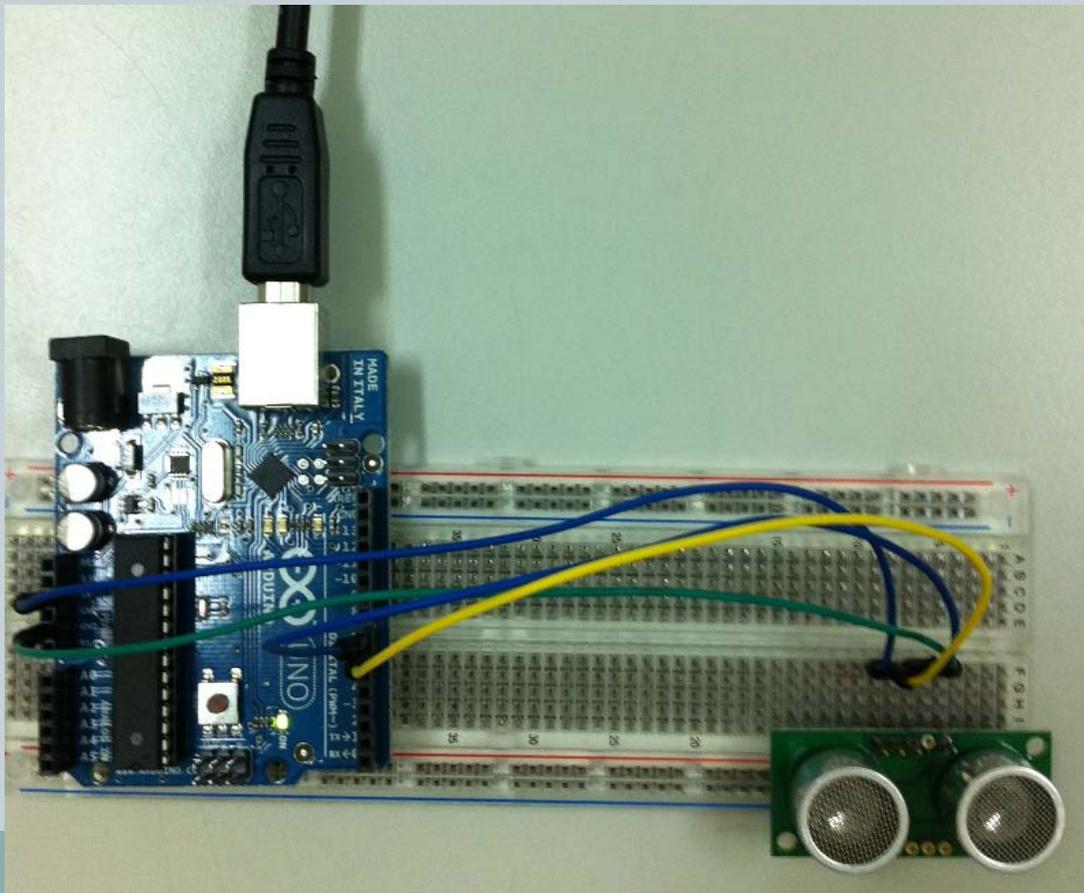
  digitalWrite(TRIGPIN, HIGH); // 傳送一個10微秒的脈波
  delayMicroseconds(10);

  digitalWrite(TRIGPIN, LOW); // 指定傳送脈波(第七腳位)為低電位
  int distance = pulseIn(ECHOPIN, HIGH); // 接收脈波(測得回傳的數值)
  distance= distance/58; // 將測得的數值除以58得到單位為公分的距離
  Serial.println(distance); // 將測得的數值印出, 可由Arduino IDE的序列埠畫面看到數值
  delay(500); // 延遲0.5秒再進行一次測距離
}
```

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

15

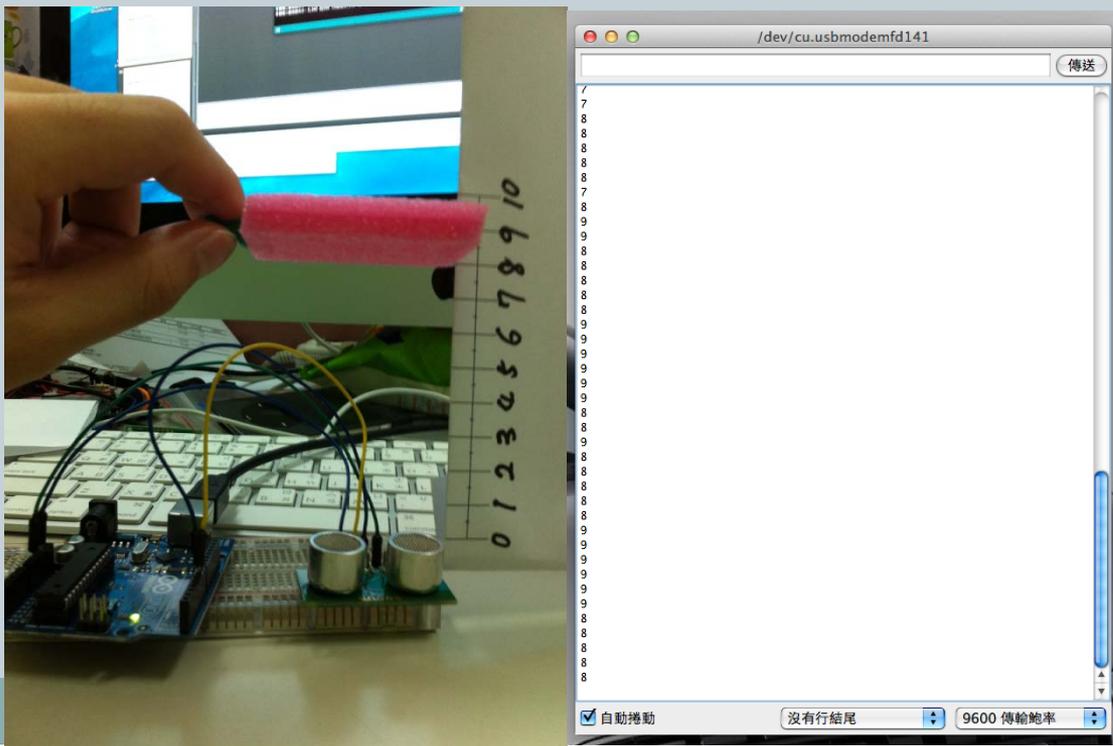
- 實驗名稱：**PRINT SONIC DISTANTCE**。
- 接線圖：傳送脈波時，超音波感測器元件的**LED**狀態會閃爍。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

17

- 實驗名稱：**PRINT SONIC DISTANTCE**。
- 說明：接著我們使用標好公分刻度的紙張作為對照圖，尺規的零點對齊超音波感測器元件的銀色外殼，並以一個障礙物阻擋來檢視所測得的結果，得到的數值與我們阻擋的刻度有所符合。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

18

- 實驗名稱：**PRINT SONIC DISTANTCE**。
- 實驗結果：
 - ✦ 在無法測得距離時會顯示數值為 5 2 5，與我們一開始提到的測距範圍 3 - 5 公尺相符。
 - ✦ 而當太接近或是直接遮蓋住超音波感測器元件時也有可能發生數值顯示為個位數甚至 5 2 5 的情形。
 - ✦ 若我們要將此元件應用至汽車倒車雷達的話，必須注意有可能會發生太近誤判的情形。

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

19

- 實驗名稱：**MAGNETISM SWITCH**。
- 實驗目的：利用程式控制，得到磁力開關的狀態。
- 所需硬體材料：

元件實體圖	數量	元件名稱
	1	磁力開關元件
	1	3 PIN杜邦線
	1	Arduino UNO控制板
	3	單芯線

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

20

- 實驗名稱：**MAGNETISM SWITCH**。
- 感測器元件名稱：磁力開關元件。
- 感測器元件型號：**Magnetism**。
- 感測器元件規格描述：
 - ✦ 這是一款利用接近磁力則閉合，而遠離磁力則開啟的簡易磁力開關感測器元件。
 - ✦ 我們可以利用磁力開關元件做到門窗是否有緊閉或是檢測物體是否具有磁力的感測應用。

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

21

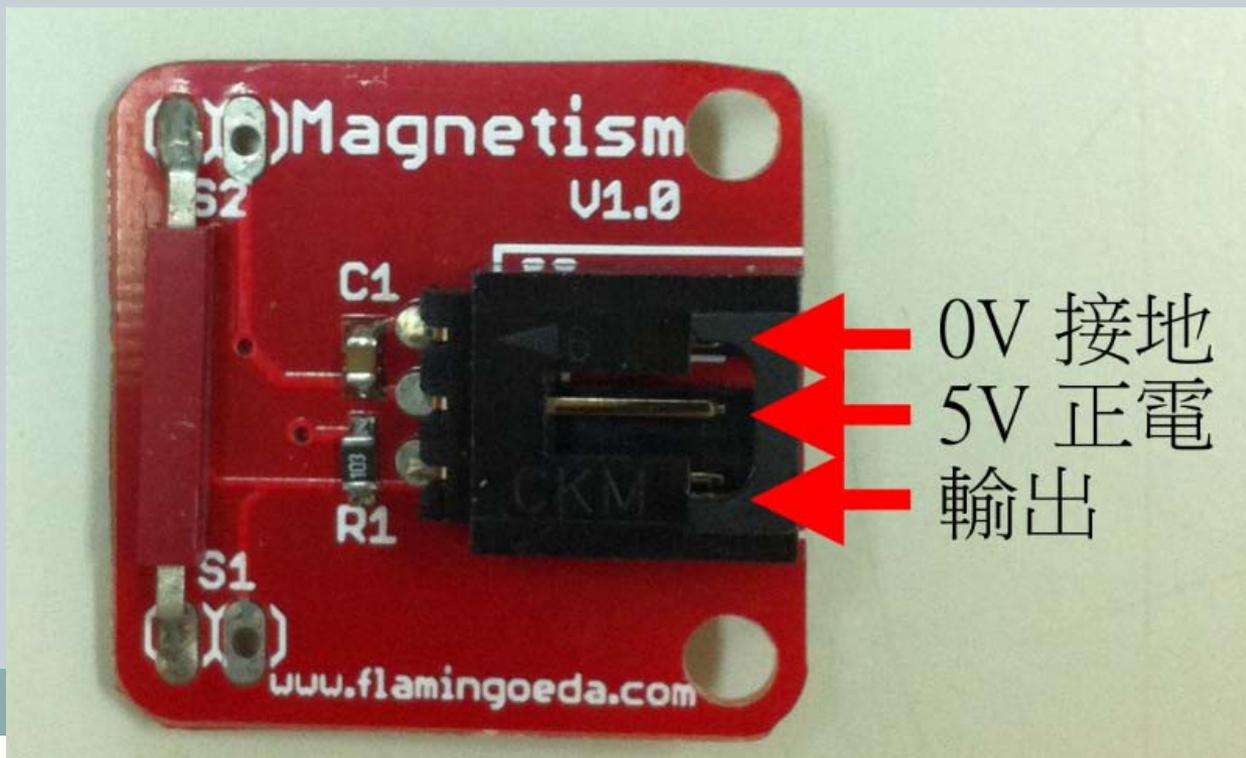
- 實驗名稱：MAGNETISM SWITCH。
- 下列為磁力開關元件之實體圖：



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

22

- 實驗名稱：**MAGNETISM SWITCH**。
 - 磁力開關元件之針腳定義圖：
 - 排列方向請依照下圖所示。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

23

- 實驗名稱：PRINT SONIC DISTANTCE。

- 程式碼：

```
#define MAGNETISM 8 //定義第八腳位為磁力開關輸出

int magnetismState = 0; //定義磁力開關的狀態為低電位

void setup(){ //Arduino程式的初始設定, 僅於上電時執行一次
  Serial.begin(9600); //設定傳輸率為9600
  pinMode(MAGNETISM, INPUT); //指定接收脈波(第八腳位)為輸入
}

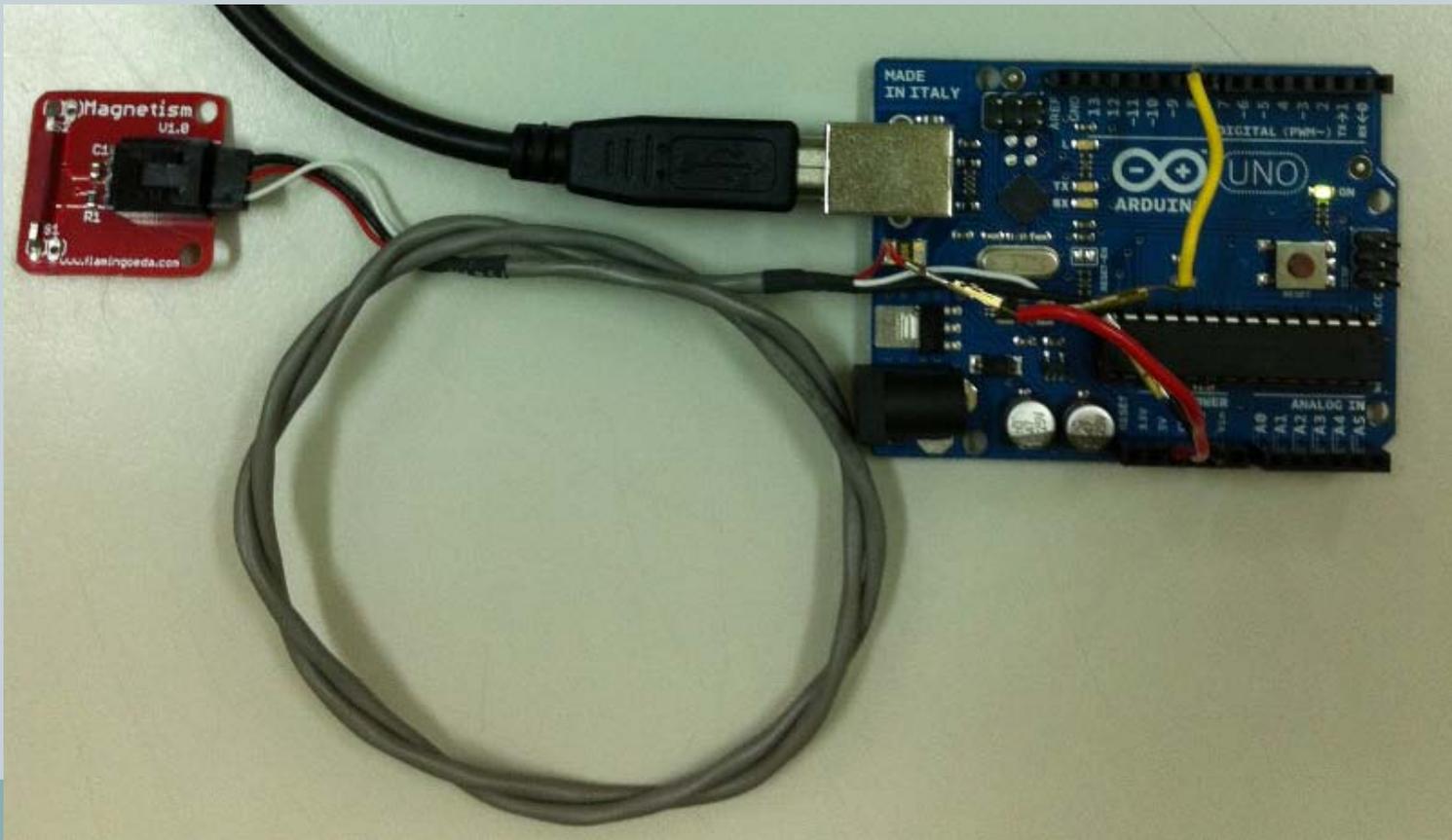
void loop(){ //Arduino程式的迴圈區段, 一直到斷電才結束動作
  magnetismState = digitalRead(MAGNETISM); //將磁力開關輸出的狀態存入magnetismState

  if (magnetismState == HIGH) //當磁力開關被磁性物質所吸引時則會轉為高電位
  {
    Serial.println("ON"); //印出ON, 可以在序列埠監控視窗看到
  }
  else //當磁力開關沒有被磁性物質所吸引時則會轉為低電位
  {
    Serial.println("OFF"); //印出OFF, 可以在序列埠監控視窗看到
  }
  delay(500); //延遲0.5秒再進行一次感測
}
```

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

24

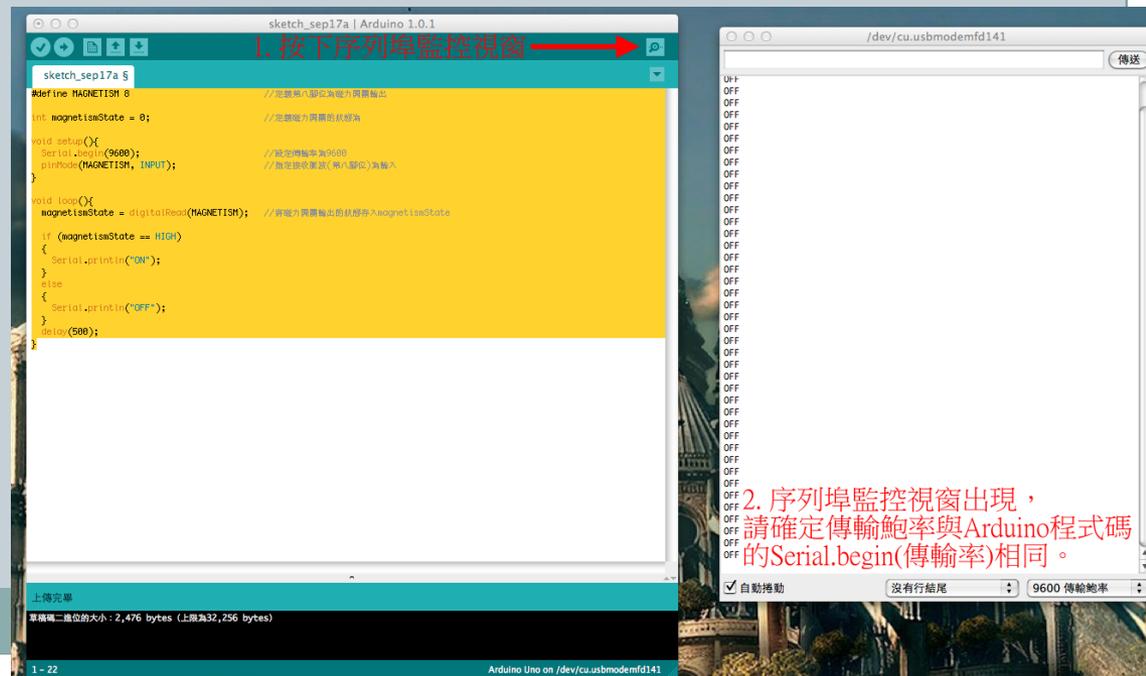
- 實驗名稱：MAGNETISM SWITCH。
- 接線圖：



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

25

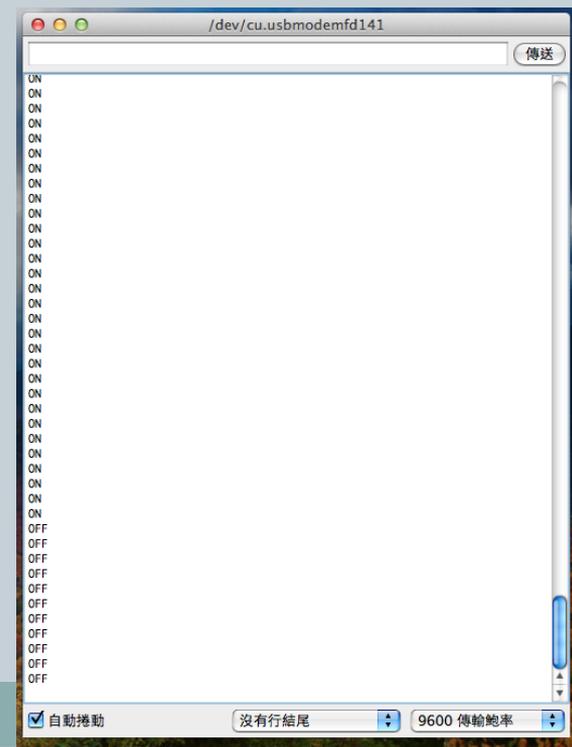
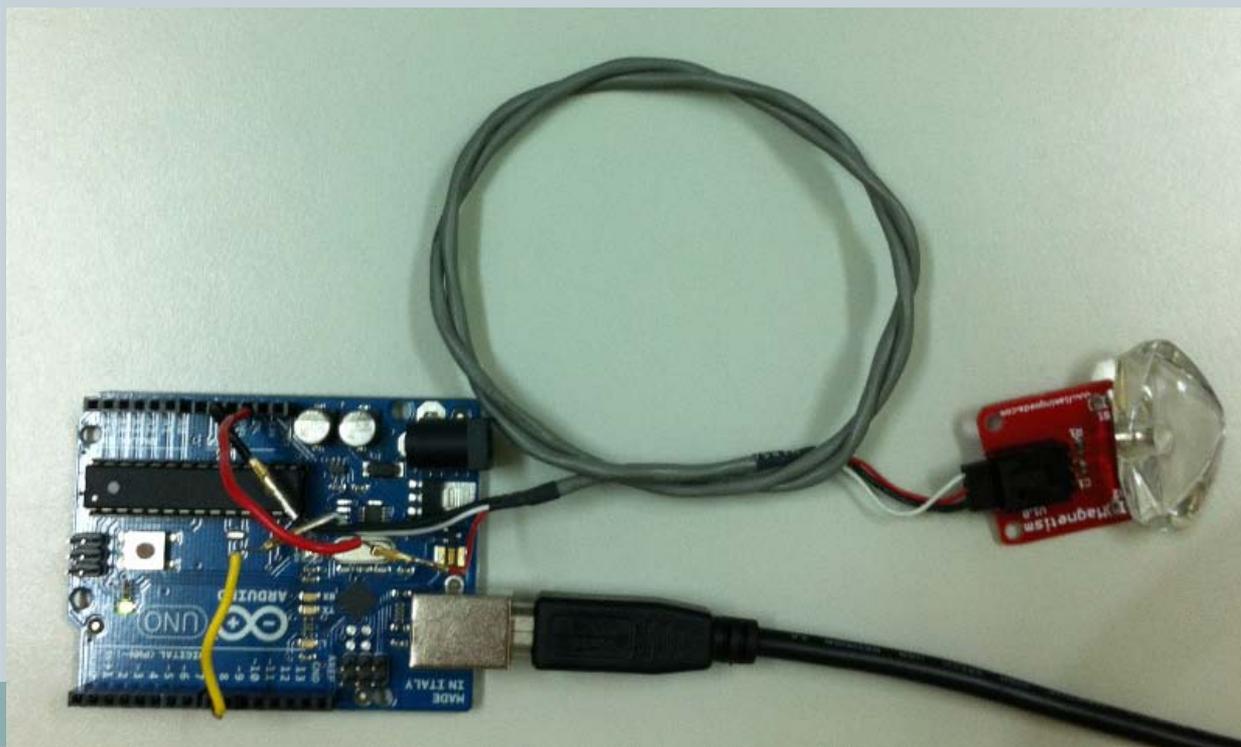
- 實驗名稱：MAGNETISM SWITCH。
 - 說明：在完成接線以及程式撰寫，我們上傳程式至Arduino UNO無誤之後，按下Arduino IDE的「序列埠監控視窗」，可以看到目前磁力開關元件的狀態。
 - 另外，請確定傳輸速率與Arduino程式碼的Serial.begin(傳輸率)相同。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

26

- 實驗名稱：**MAGNETISM SWITCH**。
 - 說明：接著我們使用磁鐵接觸磁力開關元件的感測點，可以發現序列埠監控視窗中的狀態由**OFF**變為**ON**，當磁鐵離開磁力開關元件時，可以發現序列埠監控視窗中的狀態由**ON**變為**OFF**。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

27

- 實驗名稱：MAGNETISM SWITCH。
- 實驗結果：
 - ✦ 當接近磁力時，磁力開關則閉合。
 - ✦ 遠離磁力時，磁力開關則開啟。
 - ✦ 可以做到門窗是否有緊閉或是檢測物體是否具有磁力的感測應用。

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

28

- 實驗名稱：**PASSIVE INFRA-RED SENSOR**。
- 實驗目的：利用程式控制，得到紅外線感測器元件的狀態。
- 所需硬體材料：

元件實體圖	數量	元件名稱
	1	紅外線感測器元件
	1	3 PIN杜邦線
	1	Arduino UNO控制板
	3	單芯線

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

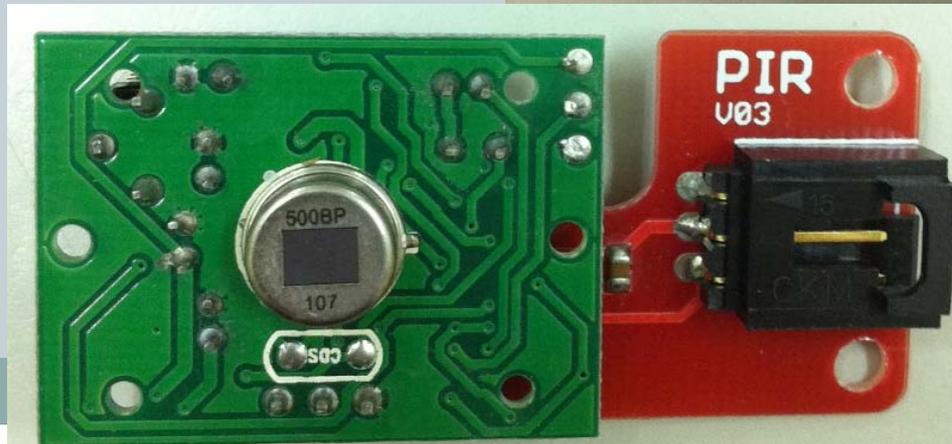
29

- 實驗名稱：**PASSIVE INFRA-RED SENSOR**。
 - 感測器元件名稱：紅外線感測器元件。
 - 感測器元件型號：**PIR V03**。
 - 感測器元件規格描述：
 - ✦ 這是一款能夠感測環境的移動物體所發出的紅外線（熱能）變化的感測器元件。
 - ✦ 當紅外線感測器元件感測到移動物體所發出的紅外線時，它會輸出一個高電位訊號，而我們可以根據這個反應做相關應用。
 - ✦ 紅外線感測器元件的輸入電壓為直流 3.3 伏特至 5 伏特。
 - ✦ 紅外線感測器元件的感測移動物體的有效距離為 6 公尺以內。
 - ✦ 我們可以利用紅外線感測器元件做到居家安全警報感測或是省電照明應用。

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

30

- 實驗名稱：PASSIVE INFRA-RED SENSOR ◦
 - 下列為紅外線感測器元件之實體圖：



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

31

- 實驗名稱：**PASSIVE INFRA-RED SENSOR**。
 - 紅外線感測器元件之針腳定義圖：
 - 排列方向請依照下圖所示。



pin 1, 0V 接地
pin 2, 3.3V ~ 5V 正電
pin 3, 資料輸出

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

32

- 實驗名稱：PASSIVE INFRA-RED SENSOR。

- 程式碼：

```
#define PIR 8 //定義第八腳位為紅外線感測器元件輸出

int pirState = 0; //定義紅外線感測的狀態為低電位

void setup(){ //Arduino程式的初始設定, 僅於上電時執行一次
  Serial.begin(9600); //設定傳輸率為9600
  pinMode(PIR, INPUT); //指定紅外線感測器元件輸出(第八腳位)為輸入
}

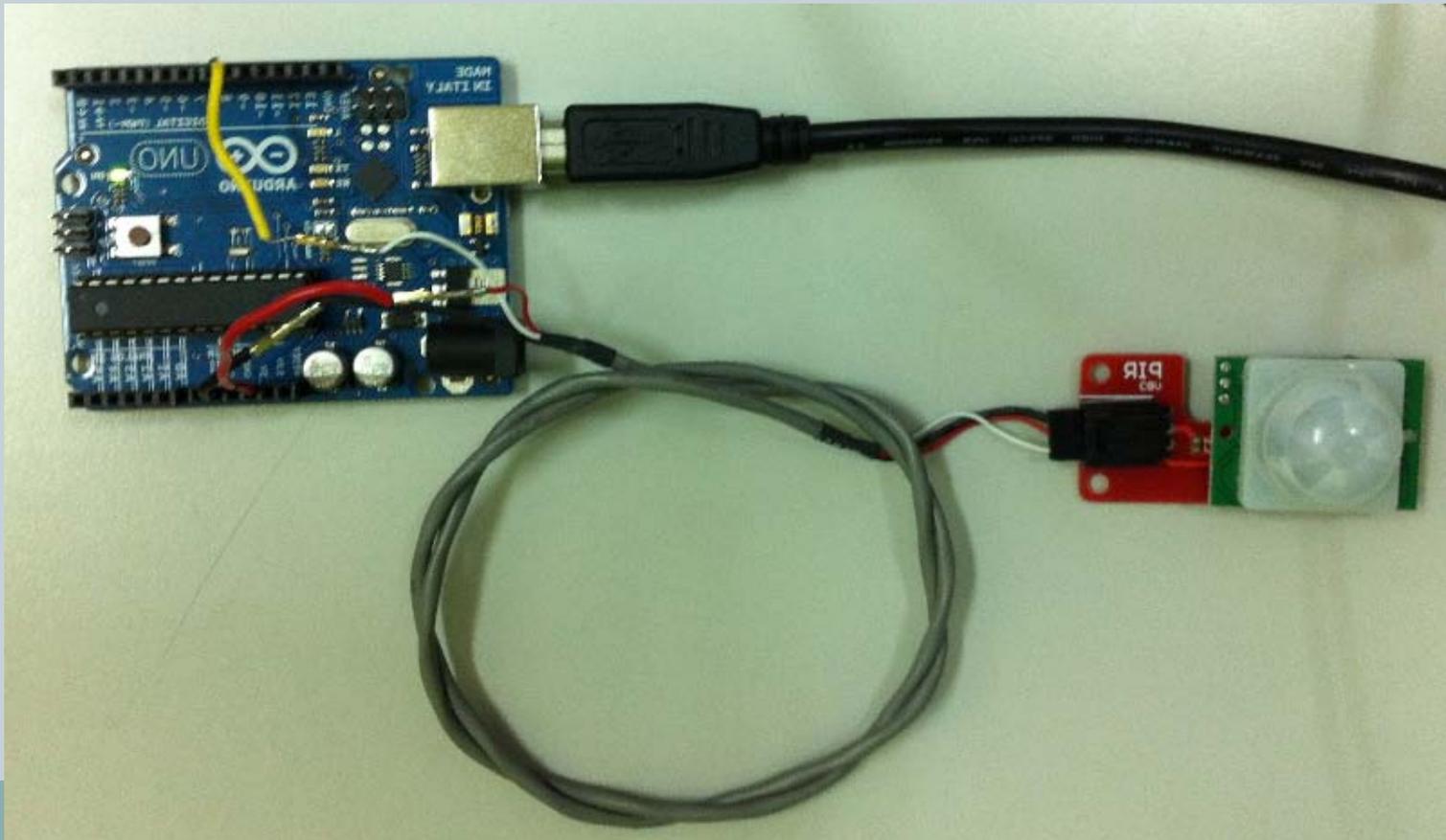
void loop(){ //Arduino程式的迴圈區段, 一直到斷電才結束動作
  pirState = digitalRead(PIR); //將紅外線感測器元件輸出的狀態存入pirState

  if (pirState == HIGH) //當紅外線感測器元件感測到物體經過時則會轉為高電位
  { //印出ON, 可以在序列埠監控視窗看到
    Serial.println("ON");
  }
  else //當沒有物體經過紅外線感測器元件時則會轉為低電位
  { //印出OFF, 可以在序列埠監控視窗看到
    Serial.println("OFF");
  }
  delay(500); //延遲0.5秒再進行一次感測
}
```

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

33

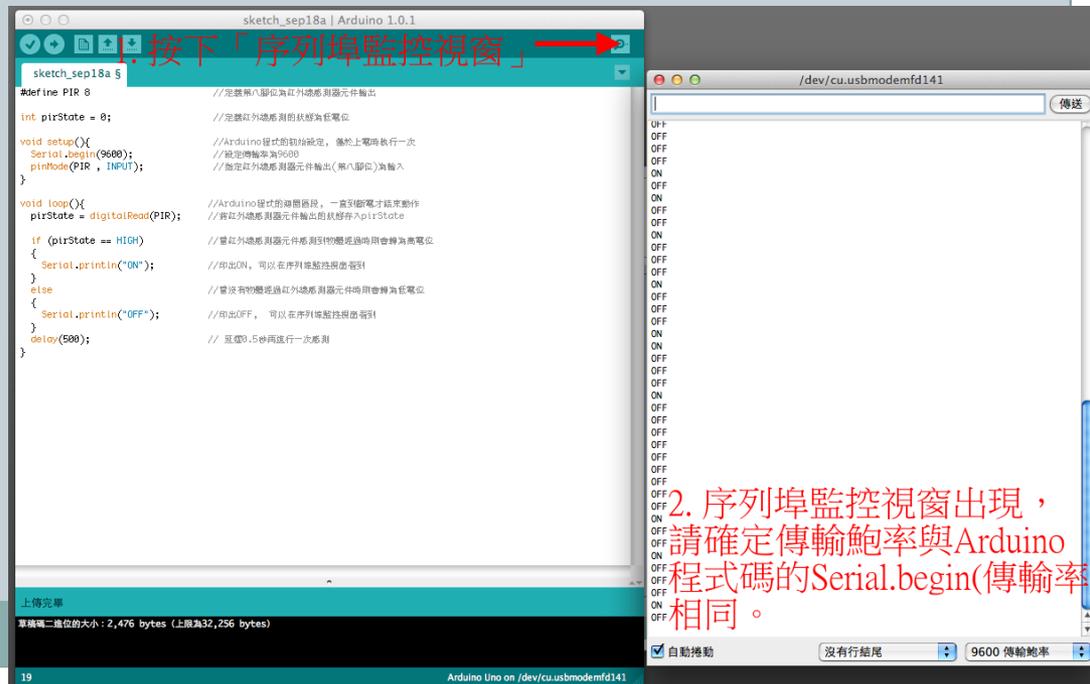
- 實驗名稱：PASSIVE INFRA-RED SENSOR。
- 接線圖：



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

34

- 實驗名稱：**PASSIVE INFRA-RED SENSOR**。
 - 說明：在完成接線以及程式撰寫，我們上傳程式至Arduino UNO無誤之後，按下Arduino IDE的「序列埠監控視窗」，可以看到目前紅外線感測器元件的狀態。
 - 另外，請確定傳輸速率與Arduino程式碼的Serial.begin(傳輸率)相同。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

35

- 實驗名稱：**PASSIVE INFRARED SENSOR**。
 - 說明：程式執行後會，序列埠監控視窗會持續列出**OFF**，當我們以手掌拂過紅外線感測器元件時會發現序列埠監控視窗中會出現**ON**，但是卻無法持續顯示為**ON**，這時候可以調整紅外線感測器元件背面的旋鈕來延長**ON**的時間，也就可以達到像洗手間那樣，只要發現有人進入就會點亮日光燈，並且持續點亮，一直到紅外線感應器元件內建的計時器的計時時間到才會熄滅日光燈。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

36

- 實驗名稱：**PASSIVE INFRA-RED SENSOR**。
- 實驗結果：
 - ✦ 藉由實驗我們可以瞭解紅外線感測元件的使用其實很容易，程式碼與之前介紹的磁力開關元件之程式碼非常相似，而接線圖也與磁力開關元件非常相似，但兩者的差異在於紅外線感測器元件能夠感測到的距離是比磁力開關元件還要遠，能夠應用的層面就不太相似，沒有重複到的問題。
 - ✦ 從實驗中我們發現，正常時候，序列埠監控視窗顯示為**ON**的時間約為0.3秒，如果我們將計時器的調整旋鈕順時針調整到最底，可以得到大約20秒的延遲時間，若是延時不足夠的話還可以再搭配**Arduino**來撰寫延時程式，就可以可以做到居家安全警報感測或是省電照明應用。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

37

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
- 實驗目的：
 - ✦ 在**Arduino UNO**上建立一個會持續發出序列埠訊息的序列埠程式，我們暫時先不討論在**Arduino UNO**上安裝感測器元件。
 - ✦ 接下來我們會在電腦端設計一個應用程式來接收**Arduino UNO**所發出的序列埠訊息。
- 所需開發軟體：
 - ✦ **Microsoft Visual Studio 2010 C#**。
 - ✦ **Arduino IDE**。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

38

- 實驗名稱：HELLO WORLD。
 - 所需硬體材料：

元件實體圖	元件數量	元件名稱
	1	Arduino UNO控制板

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

39

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
- 實驗目的：
 - ✦ 在**Arduino UNO**上建立一個會持續發出序列埠訊息的序列埠程式，我們暫時先不討論在**Arduino UNO**上安裝感測器元件。
 - ✦ 接下來我們會在電腦端設計一個應用程式來接收**Arduino UNO**所發出的序列埠訊息。
- 所需開發軟體：
 - ✦ **Microsoft Visual Studio 2010 C#**
 - ✦ **Arduino IDE**

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

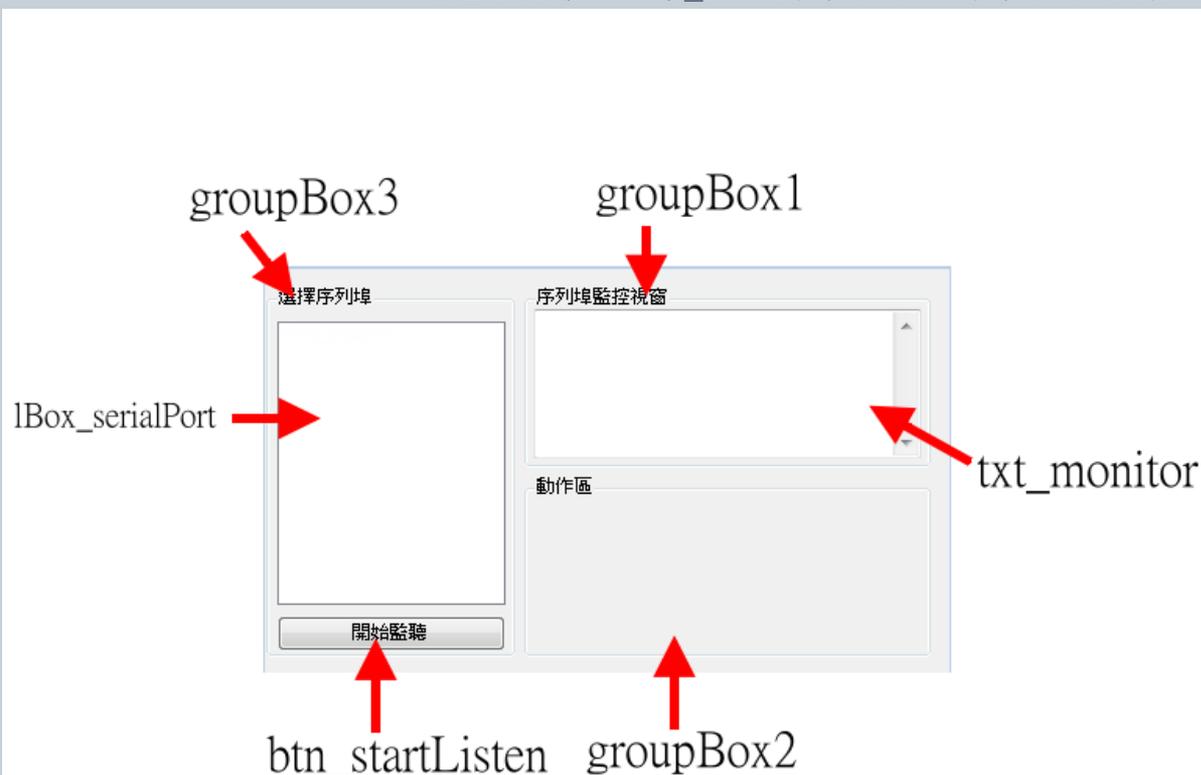
40

- 實驗名稱：HELLO WORLD。
 - Microsoft Visual Studio 2010 C#部分：
 - ✦ 執行Microsoft Visual Studio 2010我們按下「新增專案」的按鈕（或者是按下鍵盤的「Control + Shift + N」）來新增一個「Visual C#」的「Windows Form應用程式」。
 - ✦ 應用程式的框架版本可以選擇「.NET Framework 4」即可。最後就是指指定這個專案的「名稱」、「位置」以及「方案名稱」，請依照自己的需求來命名。
 - ✦ 在我們選擇好「.NET Framework 4」並且指定專案的「名稱」、「位置」以及「方案名稱」之後，我們就可以按下「確定」就可以建立一個「Windows Form應用程式」了。
 - ✦ 建立好專案後，我們需要先建立「Windows Form應用程式」的介面。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

41

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
 - 建立「Windows Form應用程式」的介面，介面編排如下列圖示：



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

42

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
- 建立「**Windows Form**應用程式」的介面，介面編排說明如下列所示：
 - ✦ **Form 1** 大小：**4 5 0 px * 3 0 0 px**。
 - ✦ **Form 1** 標題：**SERIALPORT MONITOR**。
 - ✦ **Form 1** 事件：**Form1_FormClosing**、**Form1_Load**。
 - ✦ **Form 1** 取消最大化。
 - ✦ **btn_startListen** 大小：**1 4 6 px * 2 3 px**。
 - ✦ **btn_startListen** 標題：開始監聽。
 - ✦ **btn_startListen** 事件：**btn_startListen_Click**。
 - ✦ **btn_startListen** 座標：**7 px * 2 1 3 px**。
 - ✦ **lBox_serialPort** 大小：**1 4 6 px * 1 8 4 px**。
 - ✦ **lBox_serialPort** 座標：**7 px * 2 2 px**。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

43

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
 - 建立「Windows Form應用程式」的介面，介面編排說明如下列所示：
 - ✦ groupBox 1 大小：260px * 117px。
 - ✦ groupBox 1 標題：序列埠監控視窗。
 - ✦ groupBox 1 座標：166px * 12px。
 - ✦ groupBox 2 大小：260px * 117px。
 - ✦ groupBox 2 標題：動作區。
 - ✦ groupBox 2 座標：166px * 135px。
 - ✦ groupBox 3 大小：159px * 240px。
 - ✦ groupBox 3 標題：選擇序列埠。
 - ✦ groupBox 3 座標：1px * 12px。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

44

- 實驗名稱：**HELLO WORLD** ◦
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.CS」的程式碼。
 - ✦ `using System;`
 - ✦ `using System.Collections.Generic;`
 - ✦ `using System.ComponentModel;`
 - ✦ `using System.Data;`
 - ✦ `using System.Drawing;`
 - ✦ `using System.Linq;`
 - ✦ `using System.Text;`
 - ✦ `using System.Windows.Forms;`
 - ✦ `using System.IO.Ports;` //必須引用System.IO.Ports才可以直接找到SerialPort ◦

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

45

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.CS」的程式碼。
 - ✦ namespace CS_WFAPP_SERIALPORT_MONITOR
 - ✦ {
 - ✦ public partial class Form1 : Form
 - ✦ {
 - ✦ //定義一個序列埠元件。
 - ✦ protected SerialPort serialPort = new SerialPort();
 - ✦ //定義一個計時器元件。
 - ✦ protected Timer timer = new Timer();
 - ✦ public Form1()
 - ✦ {
 - ✦ InitializeComponent();
 - ✦ }

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

46

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.CS」的程式碼。
 - ✧ //Form產生後的進入點事件。
 - ✧ `private void Form1_Load(object sender, EventArgs e)`
 - ✧ {
 - ✧ //將系統目前連接的序列埠列表交給lBox_serialPort作為資料來源列表出來。
 - ✧ `lBox_serialPort.DataSource = SerialPort.GetPortNames();`
 - ✧ //設定計時器元件的觸發間隔時間，1 0 0 0 毫秒等於1秒
 - ✧ `timer.Interval = 1000;`
 - ✧ //設定計時器元件的觸發事件
 - ✧ `timer.Tick += new EventHandler(timer_Tick);`
 - ✧ }

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

47

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.CS」的程式碼。
 - ✦ //計時器元件的觸發事件
 - ✦ `private void timer_Tick(object sender, EventArgs e) {`
 - ✦ `try`
 - ✦ `{`
 - ✦ `//將序列埠元件所讀取到的資料行再加上一個換行符號，然後交給txt_monitor顯示。`
 - ✦ `txt_monitor.Text += serialPort.ReadLine() +`
`System.Environment.NewLine;`
 - ✦ `}`
 - ✦ `catch {}`
 - ✦ `}`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

48

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.CS」的程式碼。
 - ✦ //Form關閉時的事件
 - ✦ **private void Form1_FormClosing(object sender, FormClosingEventArgs e)**
 - ✦ **{**
 - ✦ //判斷序列埠連線狀態是否為連線中
 - ✦ **if (serialPort.IsOpen)**
 - ✦ **{**
 - ✦ //關閉連線
 - ✦ **serialPort.Close();**
 - ✦ **}**
 - ✦ //釋放序列埠元件
 - ✦ **serialPort.Dispose();**
 - ✦ **}**

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

49

- 實驗名稱：HELLO WORLD。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.CS」的程式碼。

```
x //按下開始監聽/停止監聽按鈕的事件。
x private void btn_startListen_Click(object sender, EventArgs e)
x {
x //當按鈕的標題為停止監聽時。
x if (btn_startListen.Text == "停止監聽")
x {
x //當序列埠列表致能被取消時。
x if (lBox_serialPort.Enabled == false)
x {
x //將序列埠列表設為致能。
x lBox_serialPort.Enabled = true;
x //將groupBox1的標題回復成「序列埠監控視窗」。
x groupBox1.Text = "序列埠監控視窗";
x
x try
x {
x //判斷序列埠連線狀態是否為連線中。
x if (serialPort.IsOpen)
x {
x //關閉連線。
x serialPort.Close();
x }
x }
x catch
x {}
x
x //停止計時器元件。
x timer.Enabled = false;
x //將btn_startListen標題回復為「開始監聽」。
x btn_startListen.Text = "開始監聽";
x }
x }
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

50

- 實驗名稱：HELLO WORLD。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.CS」的程式碼。

```
x //當按鈕狀態為開始監聽時。
x     else
x     {
x         //當序列埠列表有選擇一個項目時。
x         if (lBox_serialPort.SelectedIndex > -1)
x         {
x             //將序列埠列表所選的項目作為序列埠元件監聽的對象。
x             serialPort.PortName = lBox_serialPort.SelectedValue.ToString();
x             //設定序列埠元件的傳輸速率為9600，要跟Arduino的傳輸速率一樣。
x             serialPort.BaudRate = 9600;
x             //將groupBox1的標題設定為「序列埠監控視窗 - 連接埠名稱」提示使用者目前所選的連接埠是什麼。
x             groupBox1.Text = string.Format("序列埠監控視窗 - {0}", lBox_serialPort.SelectedValue.ToString());
x             //將txt_monitor的內容設定為「序列埠監控視窗 - 連接埠名稱」再加上一個換行符號，提示使用者目前所選的連接埠是什麼。
x             txt_monitor.Text = string.Format("選擇序列埠：{0}，開始監控。{1}", lBox_serialPort.SelectedValue.ToString(), System.Environment.NewLine);
x             //取消序列埠列表的致能。
x             lBox_serialPort.Enabled = false;
x
x             try
x             {
x                 //判斷序列埠連線狀態是否為關閉中。
x                 if (!serialPort.IsOpen)
x                 {
x                     //開啟連線。
x                     serialPort.Open();
x                 }
x             }
x             catch
x             {}
x
x             //開啟計時器元件。
x             timer.Enabled = true;
x             //將btn_startListen標題設定為「停止監聽」。
x             btn_startListen.Text = "停止監聽";
x         }
x     }
x }
x }
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

51

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```
× namespace CS_WFAPP_SERIALPORT_MONITOR
× {
×     partial class Form1
×     {
×         /// <summary>
×         /// 設計工具所需的變數。
×         /// </summary>
×         private System.ComponentModel.IContainer components = null;
×
×         /// <summary>
×         /// 清除任何使用中的資源。
×         /// </summary>
×         /// <param name="disposing">如果應該處置 Managed 資源則為 true，否則為 false。</param>
×         protected override void Dispose(bool disposing)
×         {
×             if (disposing && (components != null))
×             {
×                 components.Dispose();
×             }
×             base.Dispose(disposing);
×         }
×
×         #region Windows Form 設計工具產生的程式碼
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

52

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。
 - ✧ `/// <summary>`
 - ✧ `/// 此為設計工具支援所需的方法 - 請勿使用程式碼編輯器`
 - ✧ `/// 修改這個方法的內容。`
 - ✧ `/// </summary>`
 - ✧ `private void InitializeComponent()`
 - ✧ `{`
 - ✧ `this.txt_monitor = new System.Windows.Forms.TextBox();`
 - ✧ `this.groupBox1 = new System.Windows.Forms.GroupBox();`
 - ✧ `this.groupBox2 = new System.Windows.Forms.GroupBox();`
 - ✧ `this.groupBox3 = new System.Windows.Forms.GroupBox();`
 - ✧ `this.btn_startListen = new System.Windows.Forms.Button();`
 - ✧ `this.lBox_serialPort = new System.Windows.Forms.ListBox();`
 - ✧ `this.groupBox1.SuspendLayout();`
 - ✧ `this.groupBox2.SuspendLayout();`
 - ✧ `this.groupBox3.SuspendLayout();`
 - ✧ `this.SuspendLayout();`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

53

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```

*      //
*      // txt_monitor
*      //
*      this.txt_monitor.Location = new System.Drawing.Point(6, 14);
*      this.txt_monitor.Multiline = true;
*      this.txt_monitor.Name = "txt_monitor";
*      this.txt_monitor.ScrollBars = System.Windows.Forms.ScrollBars.Both;
*      this.txt_monitor.Size = new System.Drawing.Size(248, 97);
*      this.txt_monitor.TabIndex = 0;
*      //
*      // groupBox1
*      //
*      this.groupBox1.Controls.Add(this.txt_monitor);
*      this.groupBox1.Location = new System.Drawing.Point(166, 12);
*      this.groupBox1.Name = "groupBox1";
*      this.groupBox1.Size = new System.Drawing.Size(260, 117);
*      this.groupBox1.TabIndex = 1;
*      this.groupBox1.TabStop = false;
*      this.groupBox1.Text = "序列埠監控視窗";
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

54

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。
 - ✧ //
 - ✧ // groupBox2
 - ✧ //
 - ✧ this.groupBox2.Controls.Add(this.btn_lightsOff);
 - ✧ this.groupBox2.Controls.Add(this.btn_lightsUp);
 - ✧ this.groupBox2.Controls.Add(this.btn_sendMessage);
 - ✧ this.groupBox2.Location = new System.Drawing.Point(166, 135);
 - ✧ this.groupBox2.Name = "groupBox2";
 - ✧ this.groupBox2.Size = new System.Drawing.Size(260, 117);
 - ✧ this.groupBox2.TabIndex = 2;
 - ✧ this.groupBox2.TabStop = false;
 - ✧ this.groupBox2.Text = "動作區";
 - ✧ this.groupBox2.Enabled = false;

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

55

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```

*      //
*      // groupBox3
*      //
*      this.groupBox3.Controls.Add(this.btn_startListen);
*      this.groupBox3.Controls.Add(this.lBox_serialPort);
*      this.groupBox3.Location = new System.Drawing.Point(1, 12);
*      this.groupBox3.Name = "groupBox3";
*      this.groupBox3.Size = new System.Drawing.Size(159, 240);
*      this.groupBox3.TabIndex = 3;
*      this.groupBox3.TabStop = false;
*      this.groupBox3.Text = "選擇序列埠";
*      //
*      // btn_startListen
*      //
*      this.btn_startListen.Location = new System.Drawing.Point(7, 213);
*      this.btn_startListen.Name = "btn_startListen";
*      this.btn_startListen.Size = new System.Drawing.Size(146, 23);
*      this.btn_startListen.TabIndex = 1;
*      this.btn_startListen.Text = "開始監聽";
*      this.btn_startListen.UseVisualStyleBackColor = true;
*      this.btn_startListen.Click += new System.EventHandler(this.btn_startListen_Click);
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

56

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND** ◦
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。
 - ✧ //
 - ✧ // lBox_serialPort
 - ✧ //
 - ✧ this.lBox_serialPort.FormattingEnabled = true;
 - ✧ this.lBox_serialPort.ItemHeight = 12;
 - ✧ this.lBox_serialPort.Location = new System.Drawing.Point(7, 22);
 - ✧ this.lBox_serialPort.Name = "lBox_serialPort";
 - ✧ this.lBox_serialPort.Size = new System.Drawing.Size(146, 184);
 - ✧ this.lBox_serialPort.TabIndex = 0;

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

57

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```
× //
× // Form1
× //
× this.AutoScaleDimensions = new System.Drawing.SizeF(6F, 12F);
× this.AutoScaleMode = System.Windows.Forms.AutoScaleMode.Font;
× this.ClientSize = new System.Drawing.Size(434, 262);
× this.Controls.Add(this.groupBox3);
× this.Controls.Add(this.groupBox2);
× this.Controls.Add(this.groupBox1);
× this.MaximizeBox = false;
× this.Name = "Form1";
× this.Text = "SERIALPORT MONITOR";
× this.FormClosing += new System.Windows.Forms.FormClosingEventHandler(this.Form1_FormClosing);
× this.Load += new System.EventHandler(this.Form1_Load);
× this.groupBox1.ResumeLayout(false);
× this.groupBox1.PerformLayout();
× this.groupBox2.ResumeLayout(false);
× this.groupBox3.ResumeLayout(false);
× this.ResumeLayout(false);

× }

× #endregion
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

58

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND ◦
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。
 - ✦ `private System.Windows.Forms.TextBox txt_monitor;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.GroupBox groupBox1;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.GroupBox groupBox2;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.GroupBox groupBox3;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.ListBox lBox_serialPort;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.Button btn_startListen;`
 - ✦ `}`
 - ✦ `}`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

59

- 實驗名稱：**HELLO WORLD**。
- 建立「**Arduino**」的程式碼：
//**Arduino**程式的初始設定, 僅於上電時執行一次
void setup(){
//設定傳輸率為**9600**
Serial.begin(9600);
}

//**Arduino**程式的迴圈區段, 一直到斷電才結束動作
void loop(){
//印出**Hello World!**, 可以在序列埠監控視窗看到
Serial.println(“Hello World!”);
// 延遲 1 秒再進行一次動作
delay(1000);
}

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

61

- 實驗名稱：HELLO WORLD。

- 動作說明：

- ✦ 觀察「Windows Form應用程式」介面中的「序列埠監控視窗」是否一秒接收到一次Hello World!的訊息，並且持續不中斷。
- ✦ 觀察「Windows Form應用程式」介面中按下「開始監聽」後，其按鈕的標題是否轉為「停止監聽」，並且無法選擇序列埠。
- ✦ 觀察「Windows Form應用程式」介面中按下「停止監聽」後，其按鈕的標題是否轉為「開始監聽」，並且可以選擇序列埠，而「序列埠監控視窗」是否停止監聽來自Arduino的訊息。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

62

- 實驗名稱：HELLO WORLD。
 - 實驗結果：
 - ✦ 經過這個實驗後，我們就能夠自行撰寫監聽序列埠的程式。
 - ✦ 我們可以監聽**Arduino**並且依照監聽到的訊息來做情境模擬。
 - ✦ 例如：讓**Arduino**裝上超音波感測元件，當超音波元件感測到有物體接近時可以發送訊一個序列埠訊息讓電腦端接收到，而電腦端就可以根據這個訊息來分析狀況。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

63

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND ◦
 - 所需硬體材料：

元件實體圖	元件數量	元件名稱
	1	LED燈（任何顏色皆可）
	1	Arduino UNO控制板

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

64

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 實驗目的：
 - ✦ 在**Arduino UNO**上建立一個會持續發出序列埠訊息的序列埠程式，除此之外我們再增加一段功能讓**Arduino UNO**具有接收序列埠訊息的能力，並且能夠依照接收到的指令來點亮**LED**或是熄滅**LED**。
 - ✦ 我們暫時先不討論在**Arduino UNO**上安裝感測器元件。
 - ✦ 接下來我們會在電腦端設計一個應用程式來接收**Arduino UNO**所發出的序列埠訊息，除此之外我們再增加一段功能讓電腦端的應用程式具有傳送序列埠訊息的能力，並且能夠傳送指令來點亮**Arduino UNO**的**LED**或是熄滅**LED**。
- 所需開發軟體：
 - ✦ **Microsoft Visual Studio 2010 C#**
 - ✦ **Arduino IDE**

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

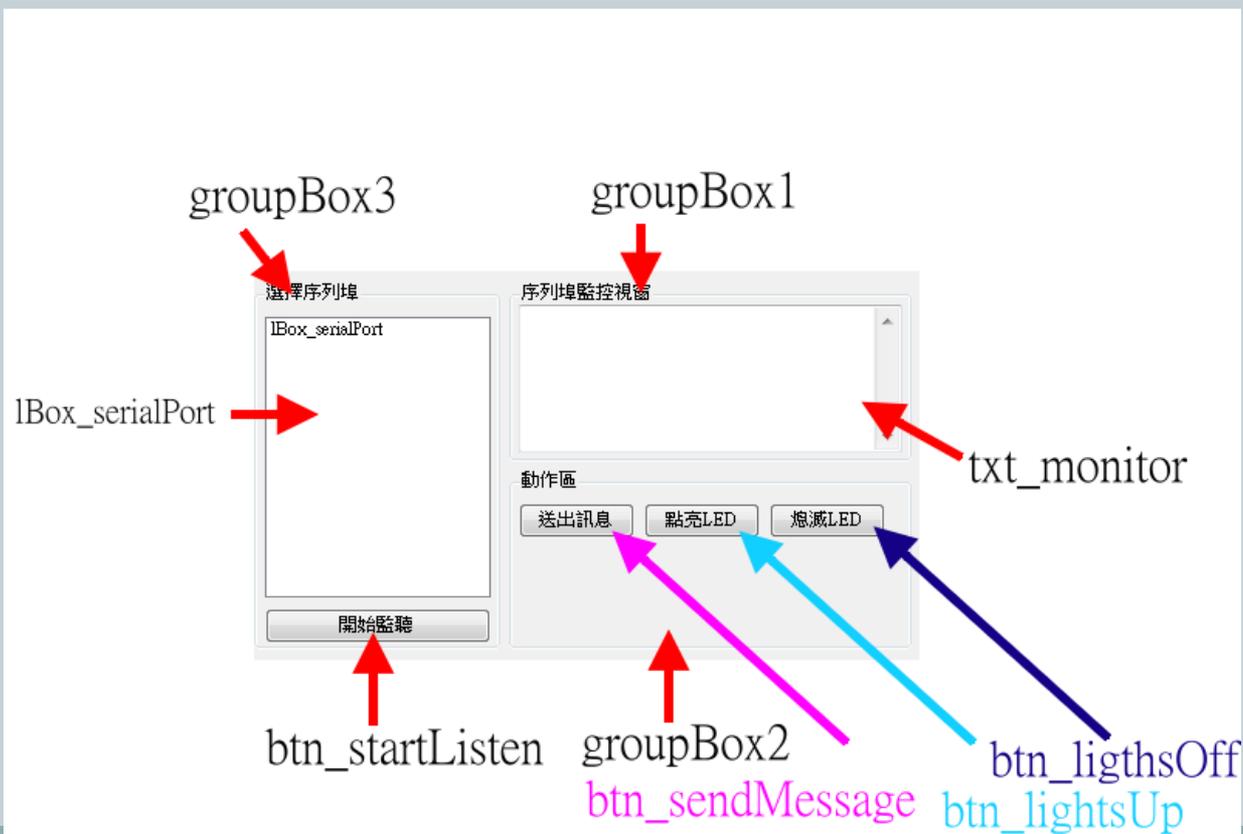
65

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
- Microsoft Visual Studio 2010 C#部分：
 - ✦ 執行Microsoft Visual Studio 2010我們按下「新增專案」的按鈕（或者是按下鍵盤的「Control + Shift + N」）來新增一個「Visual C#」的「Windows Form應用程式」。
 - ✦ 應用程式的框架版本可以選擇「.NET Framework 4」即可。最後就是指指定這個專案的「名稱」、「位置」以及「方案名稱」，請依照自己的需求來命名。
 - ✦ 在我們選擇好「.NET Framework 4」並且指定專案的「名稱」、「位置」以及「方案名稱」之後，我們就可以按下「確定」就可以建立一個「Windows Form應用程式」了。
 - ✦ 建立好專案後，我們需要先建立「Windows Form應用程式」的介面。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

66

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」的介面，介面編排如下列圖示：



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

67

- **實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。**
 - 建立「Windows Form應用程式」的介面，介面編排說明如下列所示：
 - ✦ **Form 1 大小：450px * 300px。**
 - ✦ **Form 1 標題：SERIALPORT MONITOR。**
 - ✦ **Form 1 事件：Form1_FormClosing、Form1_Load。**
 - ✦ **Form 1 取消最大化。**
 - ✦ **btn_startListen 大小：146px * 23px。**
 - ✦ **btn_startListen 標題：開始監聽。**
 - ✦ **btn_startListen 事件：btn_startListen_Click。**
 - ✦ **btn_startListen 座標：7px * 213px。**
 - ✦ **lBox_serialPort 大小：146px * 184px。**
 - ✦ **lBox_serialPort 座標：7px * 22px。**

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

68

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」的介面，介面編排說明如下列所示：
 - ✦ groupBox 1 大小：260px * 117px。
 - ✦ groupBox 1 標題：序列埠監控視窗。
 - ✦ groupBox 1 座標：166px * 12px。
 - ✦ groupBox 2 大小：260px * 117px。
 - ✦ groupBox 2 標題：動作區。
 - ✦ groupBox 2 座標：166px * 135px。
 - ✦ groupBox 3 大小：159px * 240px。
 - ✦ groupBox 3 標題：選擇序列埠。
 - ✦ groupBox 3 座標：1px * 12px。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

69

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」的介面，介面編排說明如下列所示：
 - ✦ **btn_sendMessage** 大小：7 5 px * 2 3 px。
 - ✦ **btn_sendMessage** 標題：送出訊息。
 - ✦ **btn_sendMessage** 事件：**btn_sendMessage_Click**。
 - ✦ **btn_sendMessage** 座標：6 px * 2 1 px。
 - ✦ **btn_lightsUp** 大小：7 5 px * 2 3 px。
 - ✦ **btn_lightsUp** 標題：點亮LED。
 - ✦ **btn_lightsUp** 事件：**btn_lightsUp_Click**。
 - ✦ **btn_lightsUp** 座標：8 7 px * 2 1 px。
 - ✦ **btn_lightsOff** 大小：7 5 px * 2 3 px。
 - ✦ **btn_lightsOff** 標題：熄滅LED。
 - ✦ **btn_lightsOff** 事件：**btn_lightsOff_Click**。
 - ✦ **btn_lightsOff** 座標：1 6 8 px * 2 1 px。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

70

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。
 - ✦ `using System;`
 - ✦ `using System.Collections.Generic;`
 - ✦ `using System.ComponentModel;`
 - ✦ `using System.Data;`
 - ✦ `using System.Drawing;`
 - ✦ `using System.Linq;`
 - ✦ `using System.Text;`
 - ✦ `using System.Windows.Forms;`
 - ✦ `using System.IO.Ports;` //必須引用System.IO.Ports才可以直接找到SerialPort。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

71

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND** ◦
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。
 - ✦ namespace CS_WFAPP_SERIALPORT_MONITOR
 - ✦ {
 - ✦ public partial class Form1 : Form
 - ✦ {
 - ✦ //定義一個序列埠元件。
 - ✦ protected SerialPort serialPort = new SerialPort();
 - ✦ //定義一個計時器元件。
 - ✦ protected Timer timer = new Timer();
 - ✦ public Form1()
 - ✦ {
 - ✦ InitializeComponent();
 - ✦ }

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

72

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。
 - ✧ //Form產生後的進入點事件。
 - ✧ **private void Form1_Load(object sender, EventArgs e)**
 - ✧ {
 - ✧ //將系統目前連接的序列埠列表交給lBox_serialPort作為資料來源列表出來。
 - ✧ **lBox_serialPort.DataSource = SerialPort.GetPortNames();**
 - ✧ //設定計時器元件的觸發間隔時間，1 0 0 0 毫秒等於1秒。
 - ✧ //設定觸發間隔時間為1.5秒或是2秒，能夠改善程式延滯的情形。
 - ✧ **timer.Interval = 1500;**
 - ✧ //設定計時器元件的觸發事件。
 - ✧ **timer.Tick += new EventHandler(timer_Tick);**
 - ✧ //取消送出訊息的致能。
 - ✧ **btn_sendMessage.Enabled = false;**
 - ✧ //取消點亮LED的致能。
 - ✧ **btn_lightsUp.Enabled = false;**
 - ✧ //取消熄滅LED的致能。
 - ✧ **btn_lightsOff.Enabled = false;**
 - ✧ }

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

73

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。
 - ✦ //計時器元件的觸發事件
 - ✦ `private void timer_Tick(object sender, EventArgs e) {`
 - ✦ `try`
 - ✦ `{`
 - ✦ `//將序列埠元件所讀取到的資料行再加上一個換行符號，然後交給txt_monitor顯示。`
 - ✦ `txt_monitor.Text += serialPort.ReadLine() +`
`System.Environment.NewLine;`
 - ✦ `}`
 - ✦ `catch {}`
 - ✦ `}`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

74

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。
 - ✦ //Form關閉時的事件
 - ✦ `private void Form1_FormClosing(object sender, FormClosingEventArgs e)`
 - ✦ `{`
 - ✦ `//判斷序列埠連線狀態是否為連線中`
 - ✦ `if (serialPort.IsOpen)`
 - ✦ `{`
 - ✦ `//關閉連線`
 - ✦ `serialPort.Close();`
 - ✦ `}`
 - ✦ `//釋放序列埠元件`
 - ✦ `serialPort.Dispose();`
 - ✦ `}`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

75

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。

```
× //按下開始監聽/停止監聽按鈕的事件。
× private void btn_startListen_Click(object sender, EventArgs e)
× {
× //當按鈕的標題為停止監聽時。
× if (btn_startListen.Text == "停止監聽")
× { //當序列埠列表致能被取消時。
× if (lBox_serialPort.Enabled == false)
× { //將序列埠列表設為致能。
× lBox_serialPort.Enabled = true;
× //將groupBox1的標題回復成「序列埠監控視窗」。
× groupBox1.Text = "序列埠監控視窗";
× try
× { //判斷序列埠連線狀態是否為連線中。
× if (serialPort.IsOpen)
× { //關閉連線。
× serialPort.Close();
× }
× }
× catch
× {}
× //停止計時器元件。
× timer.Enabled = false;
× //將btn_startListen標題回復為「開始監聽」。
× btn_startListen.Text = "開始監聽";
× //將送出訊息設為致能。
× btn_sendMessage.Enabled = false;
× //將點亮LED設為致能。
× btn_lightsUp.Enabled = false;
× //將熄滅LED設為致能。
× btn_lightsOff.Enabled = false;
× }
× }
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

76

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。

```

    * //當按鈕狀態為開始監聽時。
    *
    *     else
    *     {
    *         //當序列埠列表有選擇一個項目時。
    *         if (lBox_serialPort.SelectedIndex > -1)
    *         {
    *             //將序列埠列表所選的項目作為序列埠元件監聽的對象。
    *             serialPort.PortName = lBox_serialPort.SelectedValue.ToString();
    *             //設定序列埠元件的傳輸速率為9600，要跟Arduino的傳輸速率一樣。
    *             serialPort.BaudRate = 9600;
    *             //將groupBox1的標題設定為「序列埠監控視窗 - 連接埠名稱」提示使用者目前所選的連接埠是什麼。
    *             groupBox1.Text = string.Format("序列埠監控視窗 - {0}", lBox_serialPort.SelectedValue.ToString());
    *             //將txt_monitor的內容設定為「序列埠監控視窗 - 連接埠名稱」再加上一個換行符號，提示使用者目前所選的連接埠是什麼。
    *             txt_monitor.Text = string.Format("選擇序列埠：{0}，開始監控。{1}", lBox_serialPort.SelectedValue.ToString(), System.Environment.NewLine);
    *             //取消序列埠列表的致能。
    *             lBox_serialPort.Enabled = false;
    *             try {
    *                 //判斷序列埠連線狀態是否為關閉中。
    *                 if (!serialPort.IsOpen)
    *                 {
    *                     //開啟連線。
    *                     serialPort.Open();
    *                 }
    *             }
    *             catch {}
    *             //開啟計時器元件。
    *             timer.Enabled = true;
    *             //將btn_startListen標題設定為「停止監聽」。
    *             btn_startListen.Text = "停止監聽";
    *             //取消送出訊息的致能。
    *             btn_sendMessage.Enabled = true;
    *             //取消點亮LED的致能。
    *             btn_lightsUp.Enabled = true;
    *             //取消熄滅LED的致能。
    *             btn_lightsOff.Enabled = true;
    *         }
    *     }
    * }
    * }
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

77

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。
 - ✧ //送出訊息事件。
 - ✧ `private void btn_sendMessage_Click(object sender, EventArgs e)`
 - ✧ `{`
 - ✧ `try`
 - ✧ `{`
 - ✧ `//判斷序列埠連線狀態是否為關閉中。`
 - ✧ `if (!serialPort.IsOpen)`
 - ✧ `{`
 - ✧ `//開啟連線。`
 - ✧ `serialPort.Open();`
 - ✧ `}`
 - ✧ `//由電腦端傳送一個序列埠訊息給Arduino。`
 - ✧ `serialPort.WriteLine("Good Day");`
 - ✧ `}`
 - ✧ `catch`
 - ✧ `{}`
 - ✧ `}`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

78

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.cs」的程式碼。

- ✧ //點亮L E D事件。
- ✧ `private void btn_lightsUp_Click(object sender, EventArgs e)`
- ✧ `{`
- ✧ `try`
- ✧ `{`
- ✧ `//判斷序列埠連線狀態是否為關閉中。`
- ✧ `if (!serialPort.IsOpen)`
- ✧ `{`
- ✧ `//開啟連線。`
- ✧ `serialPort.Open();`
- ✧ `}`
- ✧ `//由電腦端傳送一個序列埠訊息給Arduino，命令Arduino點亮L E D。`
- ✧ `serialPort.Write ("SON");`
- ✧ `}`
- ✧ `catch`
- ✧ `{}`
- ✧ `}`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

79

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
 - 建立「**Windows Form**應用程式」的程式碼，「**Form1.cs**」的程式碼。
 - ✧ //熄滅LED事件。
 - ✧ **private void btn_lightsOff_Click(object sender, EventArgs e)**
 - ✧ {
 - ✧ **try**
 - ✧ {
 - ✧ //判斷序列埠連線狀態是否為關閉中。
 - ✧ **if (!serialPort.IsOpen)**
 - ✧ {
 - ✧ //開啟連線。
 - ✧ **serialPort.Open();**
 - ✧ }
 - ✧
 - ✧ //由電腦端傳送一個序列埠訊息給**Arduino**，命令**Arduino**熄滅LED。
 - ✧ **serialPort.Write("SOFF");**
 - ✧ }
 - ✧ **catch**
 - ✧ { }
 - ✧ }
 - ✧ }
 - ✧ }

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

80

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```
× namespace CS_WFAPP_SERIALPORT_MONITOR
× {
×     partial class Form1
×     {
×         /// <summary>
×         /// 設計工具所需的變數。
×         /// </summary>
×         private System.ComponentModel.IContainer components = null;

×         /// <summary>
×         /// 清除任何使用中的資源。
×         /// </summary>
×         /// <param name="disposing">如果應該處置 Managed 資源則為 true，否則為 false。</param>
×         protected override void Dispose(bool disposing)
×         {
×             if (disposing && (components != null))
×             {
×                 components.Dispose();
×             }
×             base.Dispose(disposing);
×         }

×         #region Windows Form 設計工具產生的程式碼
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

81

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。
 - ✧ `/// <summary>`
 - ✧ `/// 此為設計工具支援所需的方法 - 請勿使用程式碼編輯器`
 - ✧ `/// 修改這個方法的內容。`
 - ✧ `/// </summary>`
 - ✧ `private void InitializeComponent()`
 - ✧ `{`
 - ✧ `this.txt_monitor = new System.Windows.Forms.TextBox();`
 - ✧ `this.groupBox1 = new System.Windows.Forms.GroupBox();`
 - ✧ `this.groupBox2 = new System.Windows.Forms.GroupBox();`
 - ✧ `this.btn_lightsOff = new System.Windows.Forms.Button();`
 - ✧ `this.btn_lightsUp = new System.Windows.Forms.Button();`
 - ✧ `this.btn_sendMessage = new System.Windows.Forms.Button();`
 - ✧ `this.groupBox3 = new System.Windows.Forms.GroupBox();`
 - ✧ `this.btn_startListen = new System.Windows.Forms.Button();`
 - ✧ `this.lBox_serialPort = new System.Windows.Forms.ListBox();`
 - ✧ `this.groupBox1.SuspendLayout();`
 - ✧ `this.groupBox2.SuspendLayout();`
 - ✧ `this.groupBox3.SuspendLayout();`
 - ✧ `this.SuspendLayout();`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

82

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```

*      //
*      // txt_monitor
*      //
*      this.txt_monitor.Location = new System.Drawing.Point(6, 14);
*      this.txt_monitor.Multiline = true;
*      this.txt_monitor.Name = "txt_monitor";
*      this.txt_monitor.ScrollBars = System.Windows.Forms.ScrollBars.Both;
*      this.txt_monitor.Size = new System.Drawing.Size(248, 97);
*      this.txt_monitor.TabIndex = 0;
*      //
*      // groupBox1
*      //
*      this.groupBox1.Controls.Add(this.txt_monitor);
*      this.groupBox1.Location = new System.Drawing.Point(166, 12);
*      this.groupBox1.Name = "groupBox1";
*      this.groupBox1.Size = new System.Drawing.Size(260, 117);
*      this.groupBox1.TabIndex = 1;
*      this.groupBox1.TabStop = false;
*      this.groupBox1.Text = "序列埠監控視窗";
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

83

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```

    *      //
    *      // groupBox2
    *      //
    *      this.groupBox2.Controls.Add(this.btn_lightsOff);
    *      this.groupBox2.Controls.Add(this.btn_lightsUp);
    *      this.groupBox2.Controls.Add(this.btn_sendMessage);
    *      this.groupBox2.Location = new System.Drawing.Point(166, 135);
    *      this.groupBox2.Name = "groupBox2";
    *      this.groupBox2.Size = new System.Drawing.Size(260, 117);
    *      this.groupBox2.TabIndex = 2;
    *      this.groupBox2.TabStop = false;
    *      this.groupBox2.Text = "動作區";
    *      //
    *      // btn_lightsOff
    *      //
    *      this.btn_lightsOff.Location = new System.Drawing.Point(168, 21);
    *      this.btn_lightsOff.Name = "btn_lightsOff";
    *      this.btn_lightsOff.Size = new System.Drawing.Size(75, 23);
    *      this.btn_lightsOff.TabIndex = 2;
    *      this.btn_lightsOff.Text = "熄滅LED";
    *      this.btn_lightsOff.UseVisualStyleBackColor = true;
    *      this.btn_lightsOff.Click += new System.EventHandler(this.btn_lightsOff_Click);

```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

84

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```

*      //
*      // btn_lightsUp
*      //
*      this.btn_lightsUp.Location = new System.Drawing.Point(87, 21);
*      this.btn_lightsUp.Name = "btn_lightsUp";
*      this.btn_lightsUp.Size = new System.Drawing.Size(75, 23);
*      this.btn_lightsUp.TabIndex = 1;
*      this.btn_lightsUp.Text = "點亮LED";
*      this.btn_lightsUp.UseVisualStyleBackColor = true;
*      this.btn_lightsUp.Click += new System.EventHandler(this.btn_lightsUp_Click);
*      //
*      // btn_sendMessage
*      //
*      this.btn_sendMessage.Location = new System.Drawing.Point(6, 21);
*      this.btn_sendMessage.Name = "btn_sendMessage";
*      this.btn_sendMessage.Size = new System.Drawing.Size(75, 23);
*      this.btn_sendMessage.TabIndex = 0;
*      this.btn_sendMessage.Text = "送出訊息";
*      this.btn_sendMessage.UseVisualStyleBackColor = true;
*      this.btn_sendMessage.Click += new System.EventHandler(this.btn_sendMessage_Click);
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

85

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```

*      //
*      // groupBox3
*      //
*      this.groupBox3.Controls.Add(this.btn_startListen);
*      this.groupBox3.Controls.Add(this.lBox_serialPort);
*      this.groupBox3.Location = new System.Drawing.Point(1, 12);
*      this.groupBox3.Name = "groupBox3";
*      this.groupBox3.Size = new System.Drawing.Size(159, 240);
*      this.groupBox3.TabIndex = 3;
*      this.groupBox3.TabStop = false;
*      this.groupBox3.Text = "選擇序列埠";
*      //
*      // btn_startListen
*      //
*      this.btn_startListen.Location = new System.Drawing.Point(7, 213);
*      this.btn_startListen.Name = "btn_startListen";
*      this.btn_startListen.Size = new System.Drawing.Size(146, 23);
*      this.btn_startListen.TabIndex = 1;
*      this.btn_startListen.Text = "開始監聽";
*      this.btn_startListen.UseVisualStyleBackColor = true;
*      this.btn_startListen.Click += new System.EventHandler(this.btn_startListen_Click);
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

86

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND** ◦
 - 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。
 - ✧ //
 - ✧ // lBox_serialPort
 - ✧ //
 - ✧ this.lBox_serialPort.FormattingEnabled = true;
 - ✧ this.lBox_serialPort.ItemHeight = 12;
 - ✧ this.lBox_serialPort.Location = new System.Drawing.Point(7, 22);
 - ✧ this.lBox_serialPort.Name = "lBox_serialPort";
 - ✧ this.lBox_serialPort.Size = new System.Drawing.Size(146, 184);
 - ✧ this.lBox_serialPort.TabIndex = 0;

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

87

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。

- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。

```
× //
× // Form1
× //
× this.AutoScaleDimensions = new System.Drawing.SizeF(6F, 12F);
× this.AutoScaleMode = System.Windows.Forms.AutoScaleMode.Font;
× this.ClientSize = new System.Drawing.Size(434, 262);
× this.Controls.Add(this.groupBox3);
× this.Controls.Add(this.groupBox2);
× this.Controls.Add(this.groupBox1);
× this.MaximizeBox = false;
× this.Name = "Form1";
× this.Text = "SERIALPORT MONITOR";
× this.FormClosing += new System.Windows.Forms.FormClosingEventHandler(this.Form1_FormClosing);
× this.Load += new System.EventHandler(this.Form1_Load);
× this.groupBox1.ResumeLayout(false);
× this.groupBox1.PerformLayout();
× this.groupBox2.ResumeLayout(false);
× this.groupBox3.ResumeLayout(false);
× this.ResumeLayout(false);

× }

× #endregion
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

88

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Windows Form應用程式」，「Form1.Designer.cs」的程式碼。
 - ✦ `private System.Windows.Forms.TextBox txt_monitor;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.GroupBox groupBox1;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.GroupBox groupBox2;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.GroupBox groupBox3;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.ListBox lBox_serialPort;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.Button btn_startListen;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.Button btn_lightsOff;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.Button btn_lightsUp;`
 - ✦ `private System.Windows.Forms.Button btn_sendMessage;`
 - ✦ `}`
 - ✦ `}`

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

89

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。

- 建立「Arduino」的程式碼：

```
//定義13腳為LEDPIN。
```

```
#define LEDPIN 13
```

```
//定義LED的狀態為低電位。
```

```
int LEDPINSTATE = 0;
```

```
//Arduino程式的初始設定,僅於上電時執行一次。
```

```
void setup(){
```

```
  //設定傳輸率為9600。
```

```
  Serial.begin(9600);
```

```
  //指定LEDPIN(第13腳位)為出。
```

```
  pinMode(LEDPIN, OUTPUT);
```

```
}
```

```
//Arduino程式的迴圈區段,一直到斷電才結束動作。
```

```
void loop() {
```

```
  //建立一個收集字元的字串。
```

```
  String command;
```

```
  //建立一個while迴圈,收集序列埠的訊息。
```

```
  while( Serial.available() )
```

```
  {
```

```
    //延遲一微秒,防止接收資料出錯。
```

```
    delay(1);
```

```
    //當序列埠有資料的時候就開始將資料收進來。
```

```
    if (Serial.available() > 0)
```

```
    {
```

```
      //設定一個字元變數來逐一接收序列埠的訊息。
```

```
      char c = Serial.read();
```

```
      //將逐一收到的序列埠訊息存入字串中。
```

```
      command += c;
```

```
    }
```

```
}
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

90

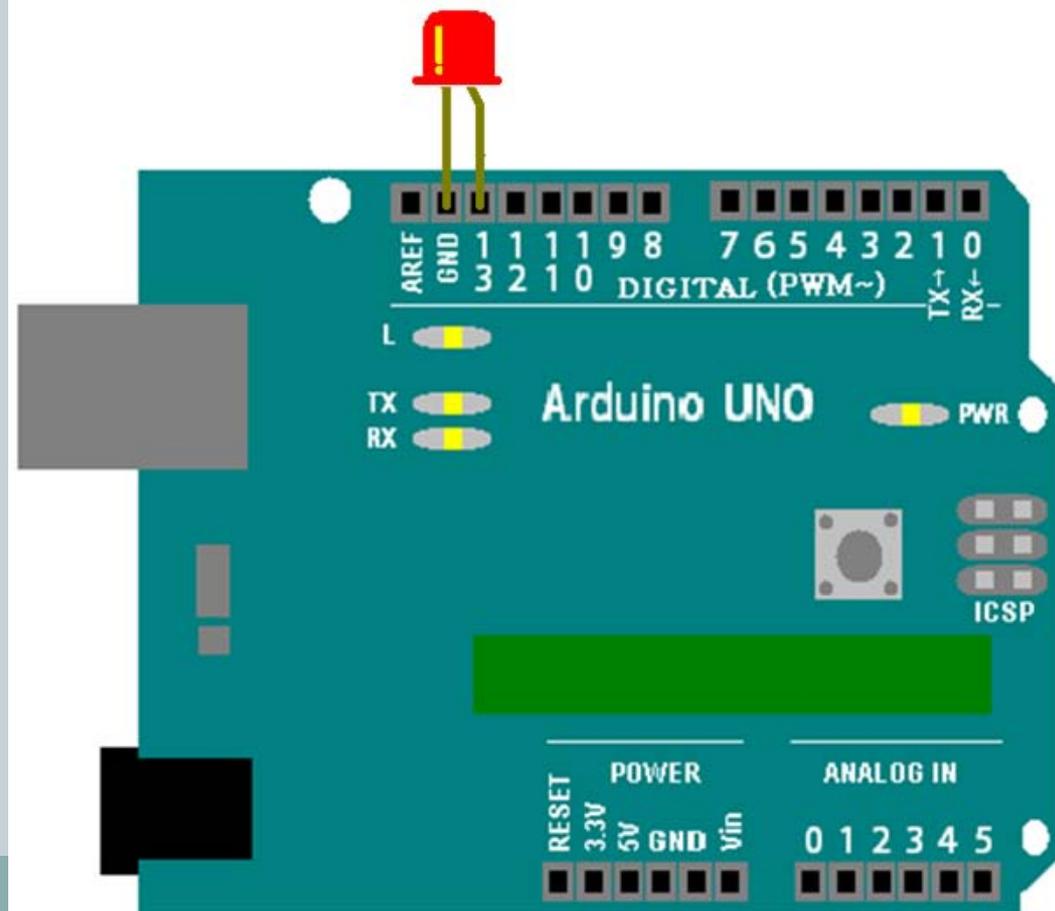
- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
 - 建立「Arduino」的程式碼：

```
//當字串有內容時開始判斷字串是否有包含點亮LED或是熄滅LED的指令。  
if (command.length() > 0)  
{  
  //當字串中是為點亮LED的指令。  
  if (command == "$ON")  
  {  
    //將LED的狀態設定為高電位。  
    LEDPINSTATE = 1;  
  }  
  //當字串中是為熄滅LED的指令。  
  else if (command == "$OFF")  
  {  
    //將LED的狀態設定為低電位。  
    LEDPINSTATE = 0;  
  }  
  //不是指令的時候就將訊息列印出來。  
  else  
  {  
    //列出從電腦端接收到的訊息。  
    Serial.println("Command from PC:" + command);  
  }  
}  
//當字串為0,就持續送出序列埠訊息。  
else  
{  
  //印出Hello World!,可以在序列埠監控視窗看到。  
  Serial.println("Hello World!");  
}  
//根據LEDPINSTATE的狀態來決定LED燈的亮滅。  
digitalWrite(LEDPIN, LEDPINSTATE);  
//延遲1秒再進行一次動作。  
delay(1000);  
}
```

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

91

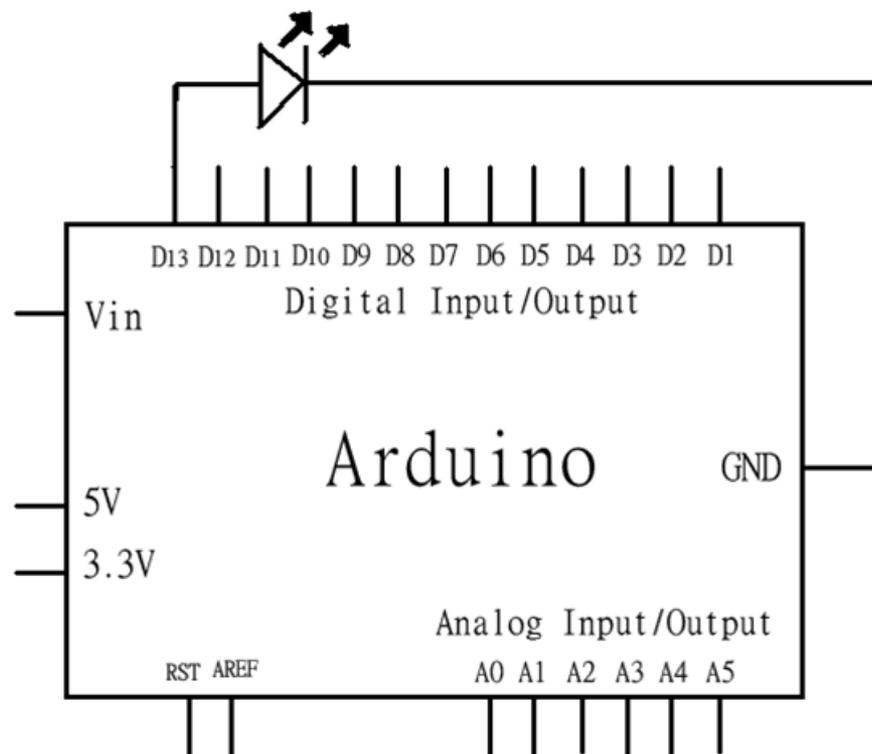
- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
- 建立「Arduino」的接線配置方式：
 - ✦ 將LED較短的針腳(陰極)接於DIGITAL (PWM~)的Pin GND，另外一隻較長的針腳(陽極)接於DIGITAL (PWM~) 的Pin 13 即可。
 - ✦ 如右圖所示：



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

92

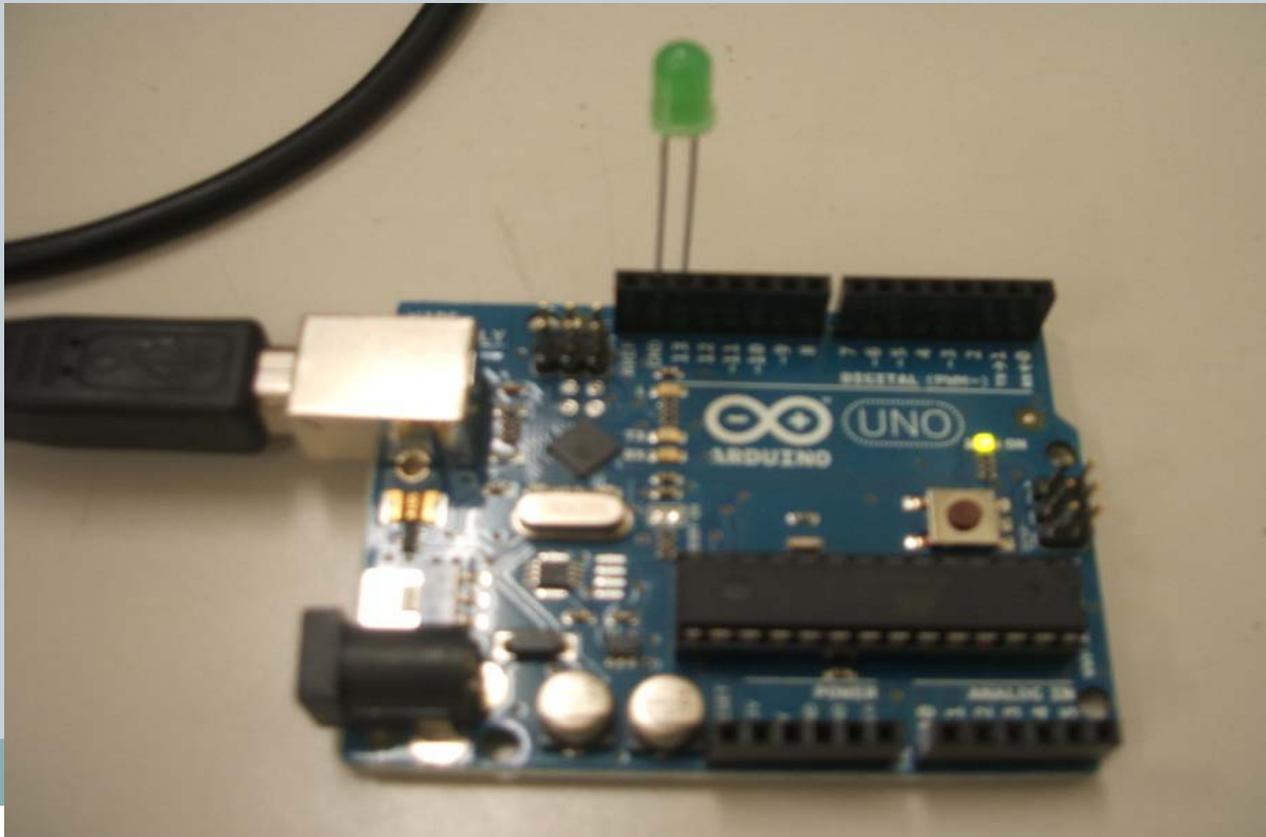
- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「**Arduino**」的電路圖：
 - ✦ 將**LED**較短的針腳(陰極)接於**DIGITAL (PWM~)**的**Pin GND**，另外一隻較長的針腳(陽極)接於**DIGITAL (PWM~)**的**Pin 13**即可。
 - ✦ 如右圖所示：



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

93

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 建立「Arduino」的接線圖：LED的長腳接到1 3腳位，短腳接到隔壁的GND腳位。



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

94

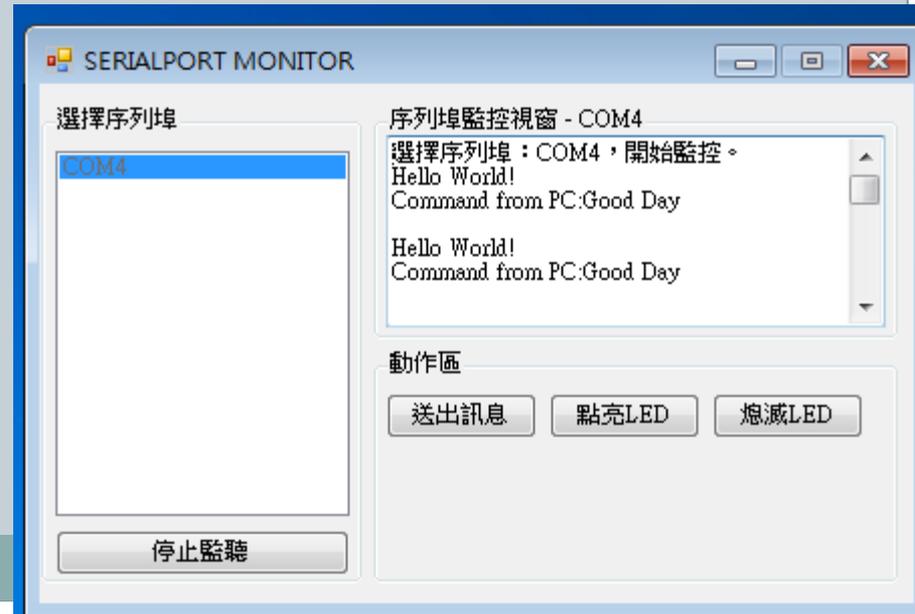
- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
- 動作說明：
 - ✦ 「Arduino」撰寫完成後請將程式「上傳」至Arduino UNO。
 - ✦ 「Windows Form應用程式」介面以及程式碼撰寫完成之後，請將程式「編譯」，沒有錯誤之後就可以「開始偵錯」。
 - ✦ 在「Windows Form應用程式」介面中選擇Arduino UNO所在的序列埠，然後按下「開始監聽」，可以看到序列埠監控視窗開始接收到訊息。
 - ✦ 訊息如下列所示：
 - 選擇序列埠：COM4，開始監控。
 - Hello World!
 - ...



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

95

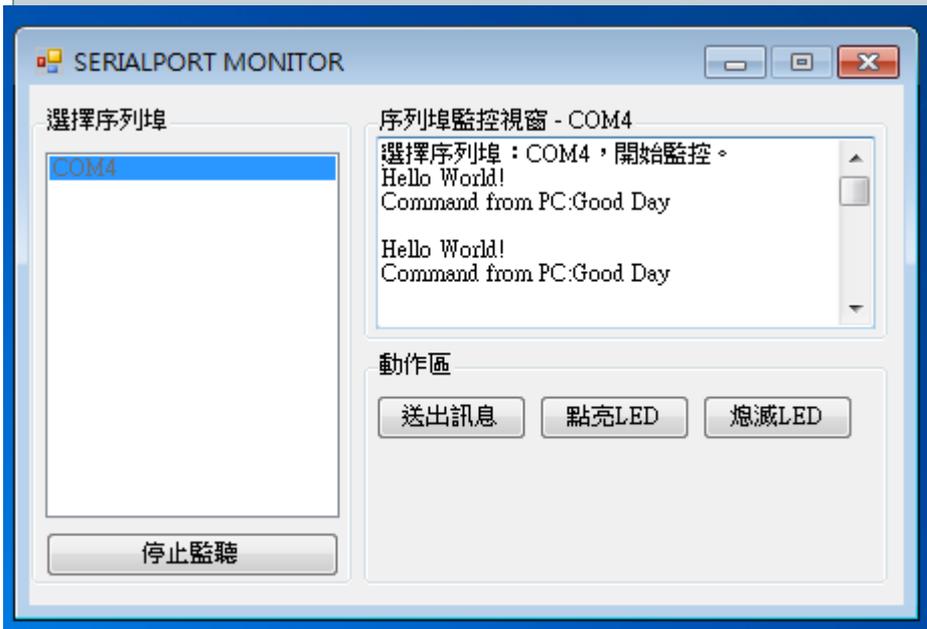
- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
 - 動作說明：
 - ✦ 在「**Windows Form**應用程式」介面中按下「送出訊息」，可以看到序列埠監控視窗開始接收到訊息。
 - ✦ 訊息如下列所示：
 - 選擇序列埠：**COM4**，開始監控。
 - Hello World!
 - Command from PC:Good Day
 - ...



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

96

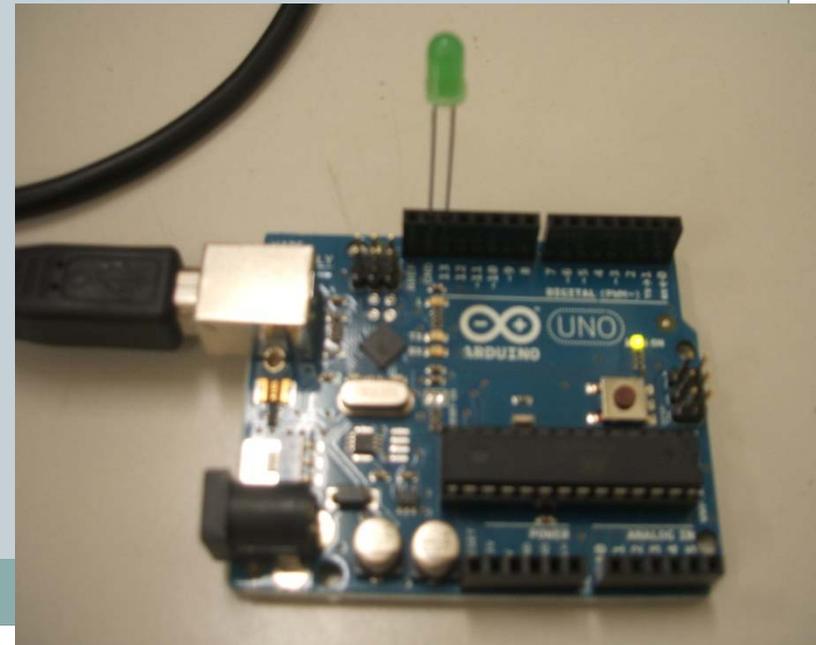
- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
- 動作說明：
 - ✦ 在「Windows Form應用程式」介面中按下「點亮LED」，可以看到Arduino UNO LED燈被點亮，同時可以發現在Arduino UNO上的L LED燈也點亮了，這是因為Arduino UNO L LED燈與第13腳位的狀態共用。



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

97

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
- 動作說明：
 - ✦ 在「Windows Form應用程式」介面中按下「熄滅LED」，可以看到Arduino UNO LED燈熄滅，同時可以發現在Arduino UNO上的LED燈也熄滅了，這是因為Arduino UNO L LED燈與第13腳位的狀態共用。



4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

98

- 實驗名稱：HELLO WORLD WITH COMMAND。
- 動作說明：
 - ✦ 觀察「Windows Form應用程式」介面中的「序列埠監控視窗」是否一秒接收到一次Hello World!的訊息，並且持續不中斷。
 - ✦ 觀察「Windows Form應用程式」介面中按下「開始監聽」後，其按鈕的標題是否轉為「停止監聽」，並且無法選擇序列埠。
 - ✦ 觀察「Windows Form應用程式」介面中按下「停止監聽」後，其按鈕的標題是否轉為「開始監聽」，並且可以選擇序列埠，而「序列埠監控視窗」是否停止監聽來自Arduino的訊息。

4 - 5 Arduino與電腦端互動設計

99

- 實驗名稱：**HELLO WORLD WITH COMMAND**。
- 實驗結果：
 - ✦ 經過這個實驗後，我們就能夠自行撰寫監聽序列埠與送出序列埠的程式。
 - ✦ 我們可以監聽**Arduino**並且依照監聽到的訊息來做情境模擬。
 - ✦ 例如：讓**Arduino**裝上超音波感測器元件，當超音波感測器元件感測到有物體接近時可以發送訊一個序列埠訊息讓電腦端接收到，而電腦端就可以根據這個訊息來分析狀況。
 - ✦ 我們可以送出序列埠訊息給**Arduino**並且依照送出的序列埠訊息來做情境模擬。
 - ✦ 例如：讓**Arduino**裝上超音波感測器元件，並且由電腦端控制超音波感測器元件的開或關，當電腦端指定超音波感測器元件為開啟的時候，超音波感測器元件感測到有物體接近時可以發送訊一個序列埠訊息讓電腦端接收到，而電腦端就可以根據這個訊息來分析狀況。

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

100

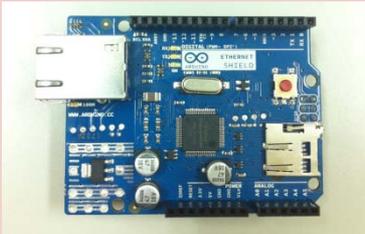
- 這節介紹的是**Arduino**與行動裝置互動設計，我們將學習如何撰寫行動裝置的程式來與**Arduino UNO**搭配感測器元件(**Sensor**)的互動實驗。
- 本節的目的如下：
 - 使用**Microsoft Visual Studio 2010**搭配**Windows Phone SDK 7.1**撰寫行動裝置程式。
 - 動手撰寫**Arduino**程式驅動感測器元件。
 - 動手接線瞭解簡單的電子電路。
 - 以電腦端程式來與**Arduino**進行互動。
 - 藉由簡單的實作得到更多的發想，期望能夠從實驗中組合出實用有趣的應用

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

101

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。

- 所需硬體材料：

元件實體圖	元件數量	元件名稱
	1	LED燈（任何顏色皆可）
	1	Arduino UNO控制板
	1	Arduino Ethernet Shield R3 乙太網卡擴充板

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

102

- 實驗名稱：**Arduino 控制LED亮滅實驗**。
- 實驗目的：
 - ✦ 在**Arduino UNO**上建立一個負責接收連入訊息的網頁伺服器，這個網頁伺服器會接收**HTTP GET**的網址中是否帶有指令？1 或者是？0，然後再依照指令來執行點亮**LED**或是熄滅**LED**的動作。
 - ✦ 我們暫時先不討論在**Arduino UNO**上安裝感測器元件。
 - ✦ 接下來我們會在電腦端設計一個應用程式來接收**Arduino UNO**所發出的序列埠訊息，除此之外我們再增加一段功能讓電腦端的應用程式具有傳送序列埠訊息的能力，並且能夠傳送指令來點亮**Arduino UNO**的**LED**或是熄滅**LED**。
- 所需開發軟體：
 - ✦ **Microsoft Visual Studio 2010 C#**
 - ✦ **Windows Phone SDK 7.1**
 - ✦ **Arduino IDE**
 - ✦ 若要使用**Windows Phone**作為測試專案的目標，則需要安裝**Microsoft Zune**。

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

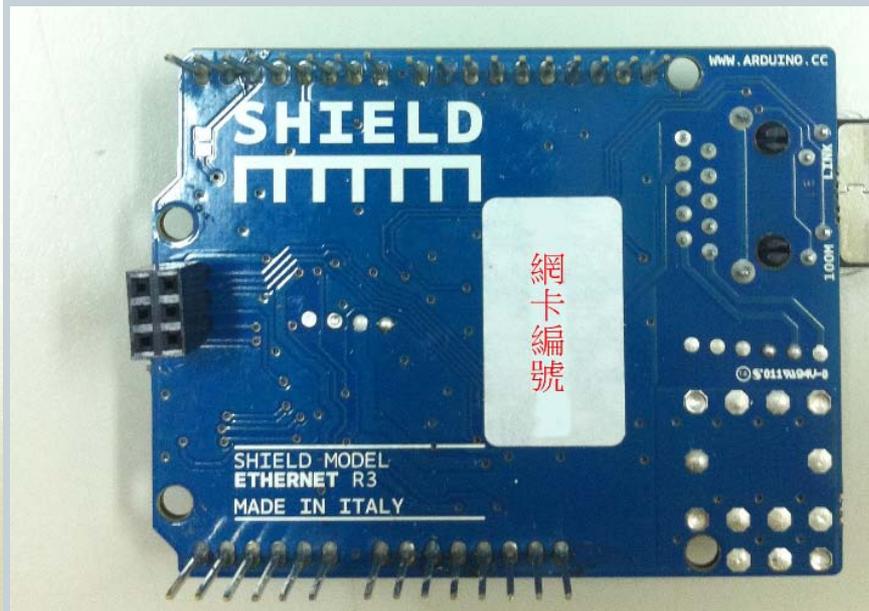
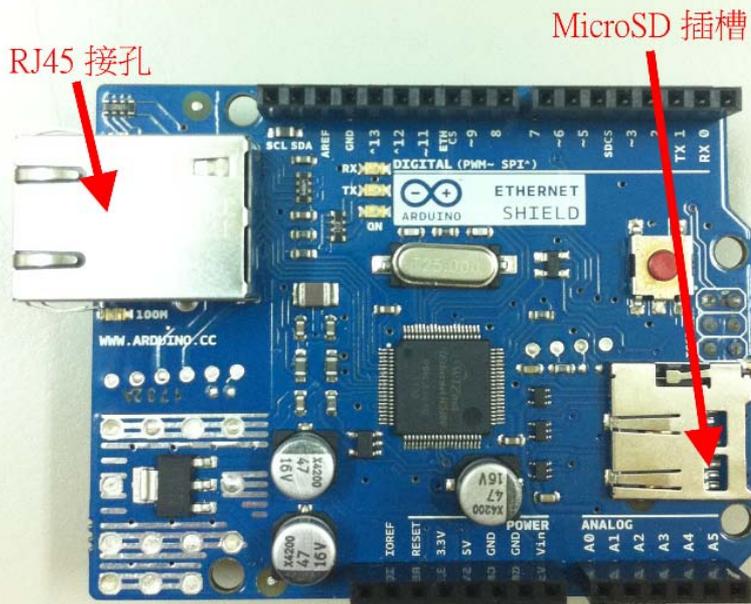
103

- 實驗名稱：**Arduino 控制LED亮滅實驗**。
 - **Arduino 擴展板名稱：Arduino 乙太網路擴展板**。
 - **Arduino 擴展板型號：Arduino Ethernet Shield R 3**。
 - **Arduino 擴展板規格描述：**
 - ✦ 這是一款能讓**Arduino UNO**具有連接乙太網路（**10/100Mb**）能力的擴展板，安裝方法很簡單，只要堆疊上**Arduino UNO**即可。
 - ✦ 電力來源為**Arduino UNO**
 - ✦ 除了具有一個**RJ 4 5**網路孔讓使用者連接乙太網路線之外，**Arduino 乙太網路擴展板**上還有一個**MicroSD**卡插槽可以用來讀寫記憶卡中的資料。
 - ✦ 在撰寫**Arduino**程式的時候必須引用下列兩個**.h**檔。
 - `#include <SPI.h>`
 - `#include <Ethernet.h>`

4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

104

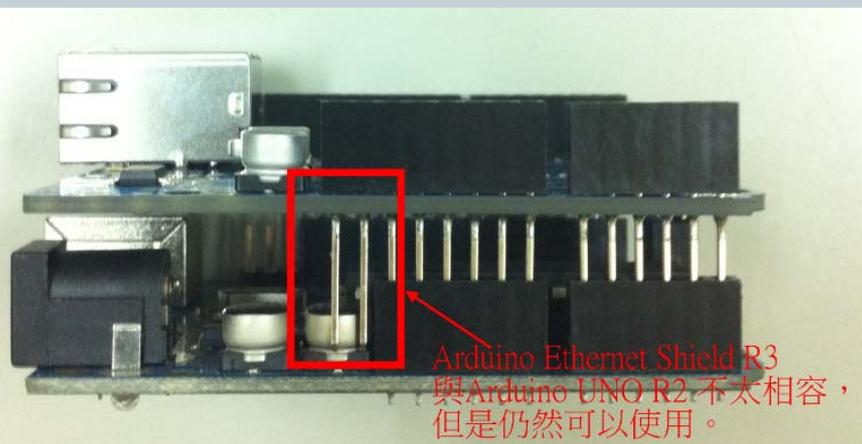
- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
- 下列為Arduino 乙太網路擴展板之實體圖：



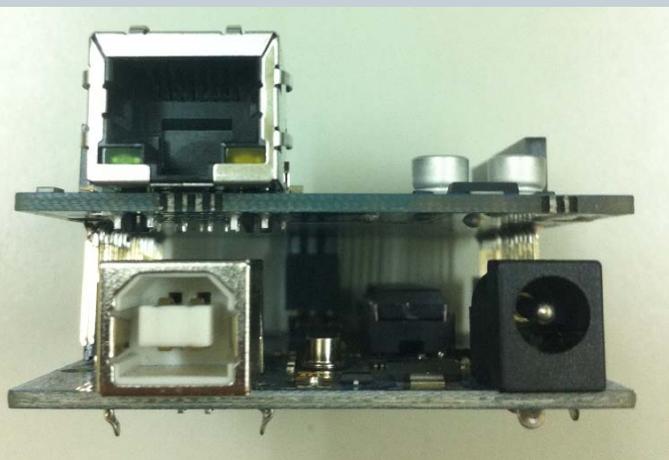
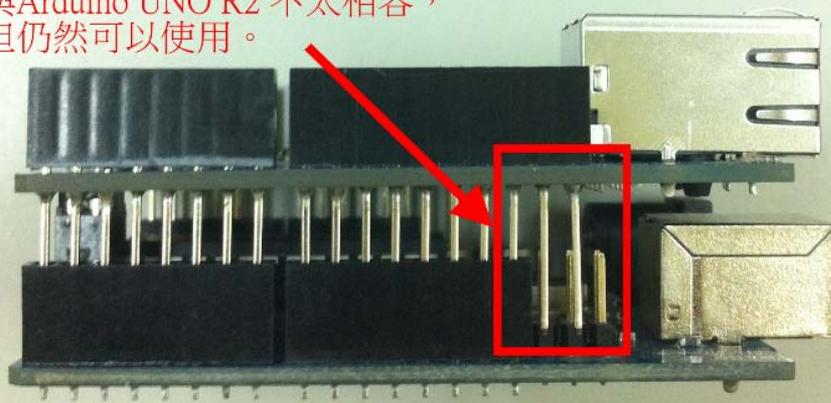
4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

105

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
- 安裝方向請依照下圖所示。



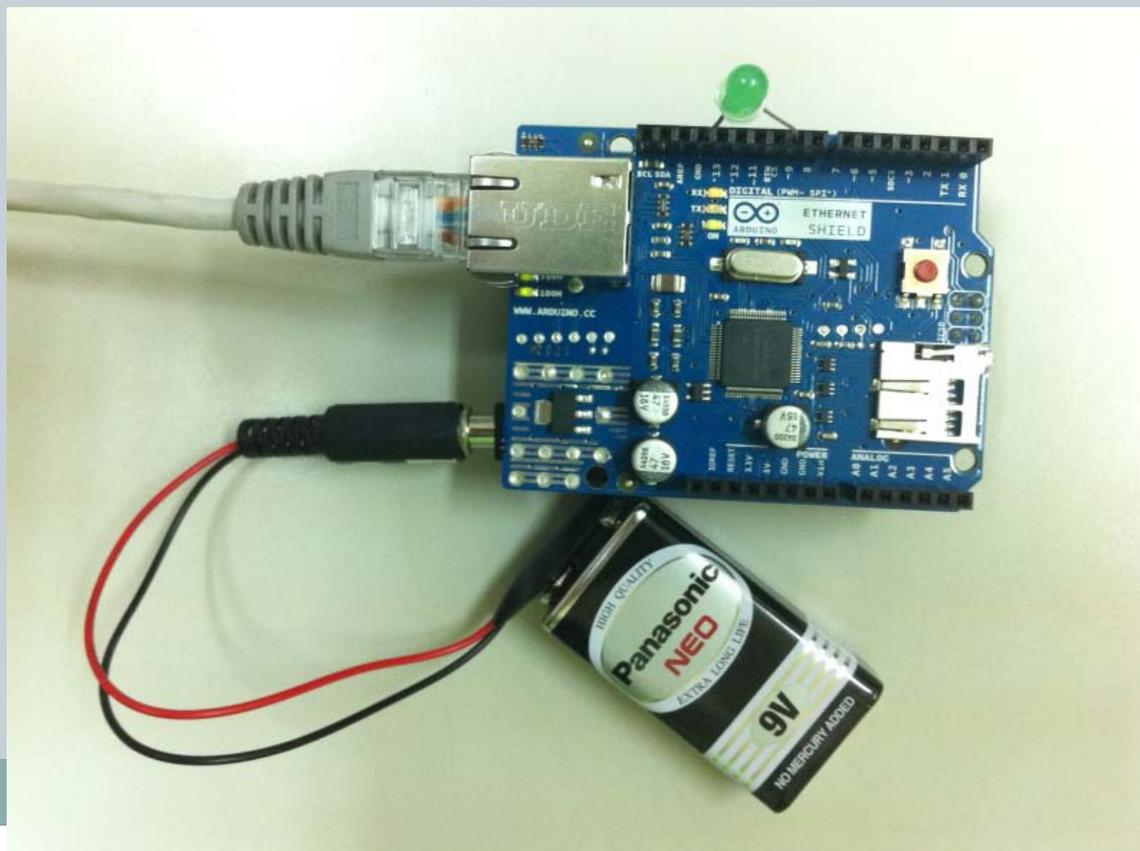
Arduino Ethernet Shield R3
與Arduino UNO R2不太相容，
但是仍然可以使用。



4 - 4 Arduino裝置人機互動設計

106

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
- 也可以使用 9 V電池驅動Arduino UNO + Arduino Ethernet Shield。



4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

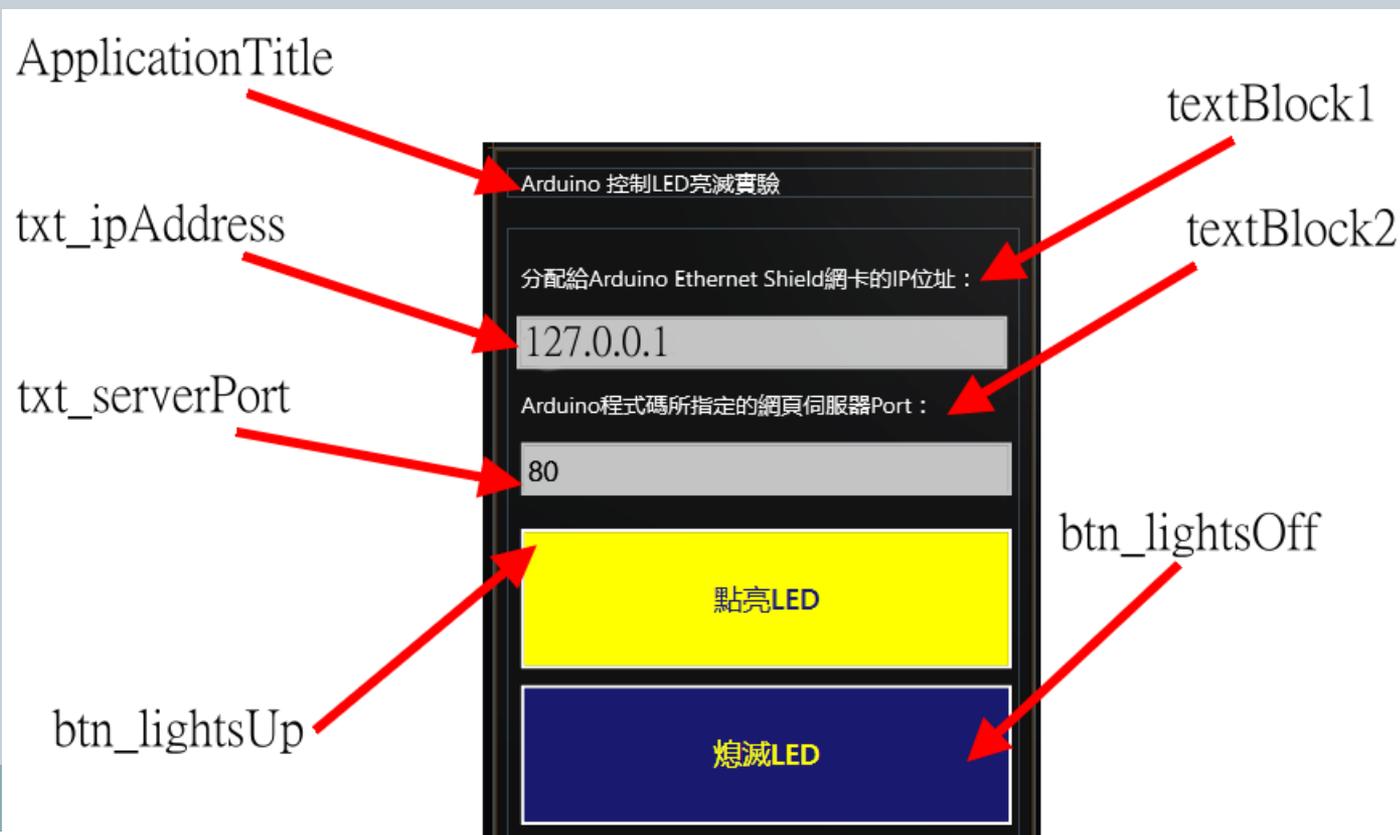
107

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
- Microsoft Visual Studio 2010 C#部分：
 - ✦ 執行Microsoft Visual Studio 2010我們按下「新增專案」的按鈕（或者是按下鍵盤的「Control + Shift + N」）來新增一個「Visual C#」的「Windows Phone 應用程式」。
 - ✦ 應用程式的框架版本可以選擇「.NET Framework 4」即可。最後就是指指定這個專案的「名稱」、「位置」以及「方案名稱」，請依照自己的需求來命名。
 - ✦ 在我們選擇好「.NET Framework 4」並且指定專案的「名稱」、「位置」以及「方案名稱」之後，我們就可以按下「確定」就可以建立一個「Windows Phone 應用程式」了。
 - ✦ 建立好專案後，我們需要先建立「Windows Phone 應用程式」的介面。

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

108

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 建立「Windows Phone 應用程式」的介面，介面編排如下列圖示：



4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

109

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 建立「Windows Phone 應用程式」，「MainPage.xaml」的程式碼。
 - ✧ <phone:PhoneApplicationPage
 - ✧ x:Class="CS_PhoneApp1.MainPage"
 - ✧ xmlns="http://schemas.microsoft.com/winfx/2006/xaml/presentation"
 - ✧ xmlns:x="http://schemas.microsoft.com/winfx/2006/xaml"
 - ✧ xmlns:phone="clr-namespace:Microsoft.Phone.Controls;assembly=Microsoft.Phone"
 - ✧ xmlns:shell="clr-namespace:Microsoft.Phone.Shell;assembly=Microsoft.Phone"
 - ✧ xmlns:d="http://schemas.microsoft.com/expression/blend/2008"
 - ✧ xmlns:mc="http://schemas.openxmlformats.org/markup-compatibility/2006"
 - ✧ mc:Ignorable="d" d:DesignWidth="480" d:DesignHeight="768"
 - ✧ FontFamily="{StaticResource PhoneFontFamilyNormal}"
 - ✧ FontSize="{StaticResource PhoneFontSizeNormal}"
 - ✧ Foreground="{StaticResource PhoneForegroundBrush}"
 - ✧ SupportedOrientations="Portrait" Orientation="Portrait"
 - ✧ shell:SystemTray.IsVisible="True">

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

110

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 建立「Windows Phone 應用程式」，「MainPage.xaml」的程式碼。
 - ✦ <!--LayoutRoot 是放置所有頁面的根資料格-->
 - ✦ <Grid x:Name="LayoutRoot" Background="Transparent">
 - ✦ <Grid.RowDefinitions>
 - ✦ <RowDefinition Height="Auto"/>
 - ✦ <RowDefinition Height="*/>
 - ✦ </Grid.RowDefinitions>

 - ✦ <!--TitlePanel 包含應用程式的名稱和頁面標題-->
 - ✦ <StackPanel x:Name="TitlePanel" Grid.Row="0" Margin="12,17,0,28">
 - ✦ <TextBlock x:Name="ApplicationTitle" Text="Arduino 控制LED亮滅實驗" Style="{StaticResource PhoneTextNormalStyle}"/>
 - ✦ </StackPanel>

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

111

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 建立「Windows Phone 應用程式」，「MainPage.xaml」的程式碼。
 - ✱ <!--ContentPanel - 其他內容置於此-->
 - ✱ <Grid x:Name="ContentPanel" Grid.Row="1" Margin="12,0,12,0">
 - ✱ <Button Content="點亮LED" Height="150" HorizontalAlignment="Left" Margin="0,259,0,0" Name="btn_lightsUp" VerticalAlignment="Top" Width="460" Foreground="MidnightBlue" Background="Yellow" Click="btn_lightsUp_Click"></Button>
 - ✱ <Button Content="熄滅LED" Height="150" HorizontalAlignment="Left" Margin="0,0,0,146" Name="btn_lightsOff" VerticalAlignment="Bottom" Width="460" Background="MidnightBlue" Foreground="Yellow" Click="btn_lightsOff_Click" />
 - ✱ <TextBlock Text="分配給Arduino Ethernet Shield網卡的IP位址：" Height="30" HorizontalAlignment="Left" Margin="12,31,0,0" Name="textBlock1" VerticalAlignment="Top" />
 - ✱ <TextBox Height="72" HorizontalAlignment="Left" Margin="-4,67,0,0" Name="txt_ipAddress" Text="127.0.0.1" VerticalAlignment="Top" Width="460" />
 - ✱ <TextBlock Height="30" HorizontalAlignment="Left" Margin="12,573,0,0" Name="txt_infomation" VerticalAlignment="Top" FontSize="24" />
 - ✱ <TextBlock Text="Arduino程式碼所指定的網頁伺服器Port：" Height="30" HorizontalAlignment="Left" Margin="12,145,0,0" Name="textBlock2" VerticalAlignment="Top" />
 - ✱ <TextBox Height="72" HorizontalAlignment="Left" Margin="0,181,0,0" Name="txt_serverPort" Text="80" VerticalAlignment="Top" Width="460" />
 - ✱ </Grid>
 - ✱ </Grid>
 - ✱ </phone:PhoneApplicationPage>

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

112

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 建立「Windows Phone 應用程式」，「MainPage.xaml.CS」的程式碼。
 - ✦ using System;
 - ✦ using System.Collections.Generic;
 - ✦ using System.Linq;
 - ✦ using System.Net;
 - ✦ using System.Net.Sockets;
 - ✦ using System.Windows;
 - ✦ using System.Windows.Controls;
 - ✦ using System.Windows.Documents;
 - ✦ using System.Windows.Input;
 - ✦ using System.Windows.Media;
 - ✦ using System.Windows.Media.Animation;
 - ✦ using System.Windows.Shapes;
 - ✦ using Microsoft.Phone.Controls;

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

113

- 實驗名稱：**Arduino 控制LED亮滅實驗**。
- 建立「Windows Phone 應用程式」，「MainPage.xaml.CS」的程式碼。
 - ✦ namespace CS_PhoneApp1
 - ✦ {
 - ✦ public partial class MainPage : PhoneApplicationPage
 - ✦ {
 - ✦ // 建構函式
 - ✦ public MainPage()
 - ✦ {
 - ✦ InitializeComponent();
 - ✦ }

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

114

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。

- 建立「Windows Phone 應用程式」，「MainPage.xaml.CS」的程式碼。

```
    * //點亮LED按鈕事件。
    *     private void btn_lightsUp_Click(object sender, RoutedEventArgs e)
    *     {
    *         if (!string.IsNullOrEmpty(txt_ipAddress.Text) && !string.IsNullOrEmpty(txt_serverPort.Text))
    *         {
    *             string ipAddress = txt_ipAddress.Text.Trim();
    *             int serverPort = int.Parse(txt_serverPort.Text.Trim());
    *             Socket socket = new Socket(AddressFamily.InterNetwork, SocketType.Stream, ProtocolType.Tcp);
    *             DnsEndPoint dnsEndPoint = new DnsEndPoint(ipAddress, serverPort);
    *             SocketAsyncEventArgs socketAsyncEventArgs = new SocketAsyncEventArgs();
    *             byte[] buffer = System.Text.Encoding.UTF8.GetBytes("GET /?1 HTTP/1.1\r\nHost: " + ipAddress + "\r\nConnection:
    * Close\r\n\r\n");
    *             socketAsyncEventArgs.SetBuffer(buffer, 0, buffer.Length);
    *             socketAsyncEventArgs.RemoteEndPoint = dnsEndPoint;
    *             socketAsyncEventArgs.UserToken = socket;
    *             try {
    *                 if (socket.ConnectAsync(socketAsyncEventArgs))
    *                 {
    *                     txt_infomation.Text = "點亮LED指令送出成功。";
    *                 }
    *             }
    *             catch (SocketException ex)
    *             {
    *                 txt_infomation.Text = string.Format("擲出例外情況! 錯誤代碼：{0}", ex.ErrorCode);
    *             }
    *         }
    *     }
    * }
```

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

115

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。

- 建立「Windows Phone 應用程式」，「MainPage.xaml.CS」的程式碼。

```
    * //熄滅LED按鈕事件。
    *     private void btn_lightsOff_Click(object sender, RoutedEventArgs e)
    *     {
    *         if (!string.IsNullOrEmpty(txt_ipAddress.Text) && !string.IsNullOrEmpty(txt_serverPort.Text))
    *         {
    *             string ipAddress = txt_ipAddress.Text.Trim();
    *             int serverPort = int.Parse(txt_serverPort.Text.Trim());
    *             Socket socket = new Socket(AddressFamily.InterNetwork, SocketType.Stream, ProtocolType.Tcp);
    *             DnsEndPoint dnsEndPoint = new DnsEndPoint(ipAddress, serverPort);
    *             SocketAsyncEventArgs socketAsyncEventArgs = new SocketAsyncEventArgs();
    *             byte[] buffer = System.Text.Encoding.UTF8.GetBytes("GET /?0 HTTP/1.1\r\nHost: " + ipAddress + "\r\nConnection:
    * Close\r\n\r\n");
    *             socketAsyncEventArgs.SetBuffer(buffer, 0, buffer.Length);
    *             socketAsyncEventArgs.RemoteEndPoint = dnsEndPoint;
    *             socketAsyncEventArgs.UserToken = socket;
    *             try {
    *                 if (socket.ConnectAsync(socketAsyncEventArgs))
    *                 {
    *                     txt_infomation.Text = "熄滅LED指令送出成功。";
    *                 }
    *             }
    *             catch (SocketException ex) {
    *                 txt_infomation.Text = string.Format("擲出例外情況! 錯誤代碼: {0}", ex.ErrorCode);
    *             }
    *         }
    *     }
    * }
```

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

116

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 建立「Arduino」的程式碼：
 - ✦ //使用Arduino Ethernet Shield網卡時要引用下列兩個.h檔。
 - ✦ #include <SPI.h>
 - ✦ #include <Ethernet.h>

 - ✦ //定義第9腳位為LEDPIN。
 - ✦ #define LEDPIN 9

 - ✦ //用途：當抓取指令第一個字\$時, incoming會為1(true), 表示指令的第一個字正確。
 - ✦ boolean incoming = 0;

 - ✦ //定義LED的狀態為低電位。
 - ✦ int LEDPINSTATE = 0;

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

117

- 實驗名稱：**Arduino 控制LED亮滅實驗**。
- 建立「**Arduino**」的程式碼：
 - ✦ //必須輸入你自己的**Arduino Ethernet Shield**網卡所設定的**MAC ADDRESS**。
 - ✦ //**MAC ADDRESS**通常可以在網卡背面找到。
 - ✦ **byte mac[] = {**
 - ✦ **0xAA, 0xBB, 0xCC, 0xDD, 0xEE, 0xFF };**
 - ✦ //必須輸入你自己的**Arduino Ethernet Shield**網卡所分配的**IP**位址。
 - ✦ **IPAddress ip(192 ,168 ,1 ,199);**

 - ✦ //初始化乙太網路伺服器。
 - ✦ //一般都使用**80 Port**來作為網頁伺服器的通訊埠。
 - ✦ **EthernetServer server(80);**

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

118

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
- 建立「Arduino」的程式碼：
 - ✦ //Arduino程式的初始設定, 僅於上電時執行一次。
 - ✦ void setup()
 - ✦ {
 - ✦ //指定LEDPIN(第9腳位)為輸出。
 - ✦ pinMode(LEDPIN, OUTPUT);

 - ✦ //啟動乙太網路伺服器以及連線
 - ✦ Ethernet.begin(mac, ip);
 - ✦ server.begin();

 - ✦ //設定傳輸率為9600。
 - ✦ Serial.begin(9600);
 - ✦ //送出序列埠訊息顯示目前的網卡IP作為提示。
 - ✦ Serial.print("server is at ");
 - ✦ Serial.println(Ethernet.localIP());
 - ✦ }

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

119

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 建立「Arduino」的程式碼：
 - ✖ //Arduino程式的迴圈區段,一直到斷電才結束動作。
 - ✖ **void loop()**
 - ✖ {
 - ✖ //開始監聽連入的客戶端
 - ✖ **EthernetClient client = server.available();**
 - ✖ **if (client) {**
 - ✖ **Serial.println("new client");**
 - ✖ //當有客戶端連入時就繼續執行程式。
 - ✖ **while (client.connected()) {**
 - ✖ //當客戶端有送出訊息時則準備接收字元。
 - ✖ **if (client.available()) {**
 - ✖ //開始接收字元。
 - ✖ **char c = client.read();**
 - ✖
 - ✖ //開始讀取URL,分析第一個字元是否為問號。
 - ✖ **if(incoming && c == ' '){**
 - ✖ **incoming = 0;**
 - ✖ **}**
 - ✖ //當第一個字元是問號的時候,把**incoming**的狀態改為**true**。
 - ✖ **if(c == '?'){**
 - ✖ **incoming = 1;**
 - ✖ **}**

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

120

- 實驗名稱：**Arduino 控制LED亮滅實驗**。
 - 建立「**Arduino**」的程式碼：
 - ✧ //檢查URL中是否為指令, ?1 或者是 ?0。
 - ✧ **if(incoming == 1){**
 - ✧ **Serial.println(c);**

 - ✧ //當URL為?1的時候。
 - ✧ **if(c == '1'){**
 - ✧ //印出ON, 可以在序列埠監控視窗中看到ON。
 - ✧ **Serial.println("ON");**
 - ✧ //將LED的狀態設定為高電位。
 - ✧ **LEDPINSTATE = 1;**
 - ✧ **}**
 - ✧ //當URL為?0的時候。
 - ✧ **if(c == '0'){**
 - ✧ //印出OFF, 可以在序列埠監控視窗中看到OFF。
 - ✧ **Serial.println("OFF");**
 - ✧ //將LED的狀態設定為低電位。
 - ✧ **LEDPINSTATE = 0;**
 - ✧ **}**
 - ✧ **}**

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

121

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。

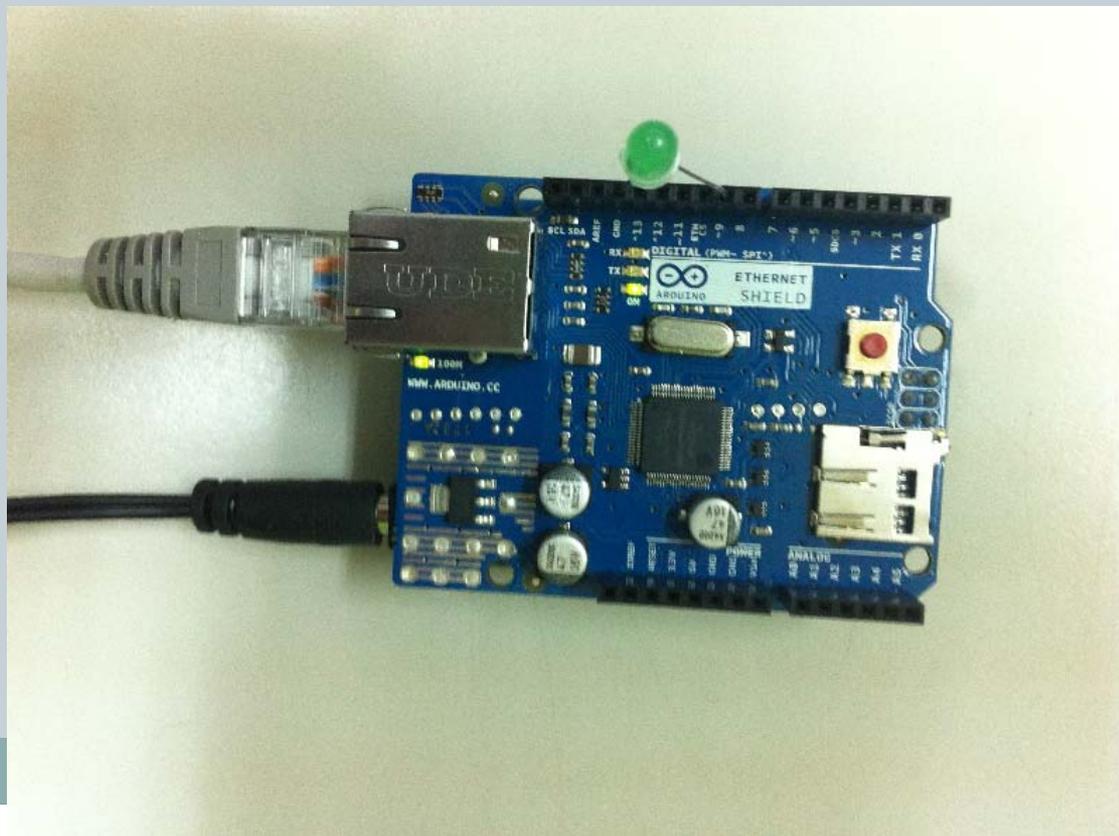
- 建立「Arduino」的程式碼：

```
    * //當發現換行字元則可以控制LED燈的狀態並且印出結果於網頁上。
    *     if (c == '\n'){
    *         //根據LEDPINSTATE的狀態來決定LED燈的亮滅。
    *         digitalWrite(LEDPIN, LEDPINSTATE);
    *         //以下為印出結果並且呈現於網頁上
    *         client.println("HTTP/1.1 200 OK");
    *         //使用utf-8編碼, 避免瀏覽器出現亂碼的情形。
    *         client.println("Content-Type: text/html; charset=utf-8");
    *         client.println("Connnection: close");
    *         client.println();
    *         client.println();
    *         client.println("<!DOCTYPE HTML>");
    *         client.println("<html>");
    *         client.println("<title>Arduino 控制LED亮滅實驗</title>");
    *         //使用utf-8編碼, 避免瀏覽器出現亂碼的情形。
    *         client.println("<meta http-equiv=\"Content-Type\" content=\"text/html; charset=utf-8\">");
    *         if (LEDPINSTATE == 1)
    *             client.println("<h1>點亮LED。 </h1>");
    *         else
    *             client.println("<h1>熄滅LED。 </h1>");
    *         client.println("</html>");
    *         break;
    *     }
    * }
    * }
    * }
    * //延遲一微秒, 防止接收資料出錯。
    * delay(1);
    * //關閉連線。
    * client.stop();
    * }
    * }
```

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

122

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 建立「Arduino」的接線圖：LED的長腳接到第9腳位，短腳接到第13腳位左邊的GND腳位。



4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

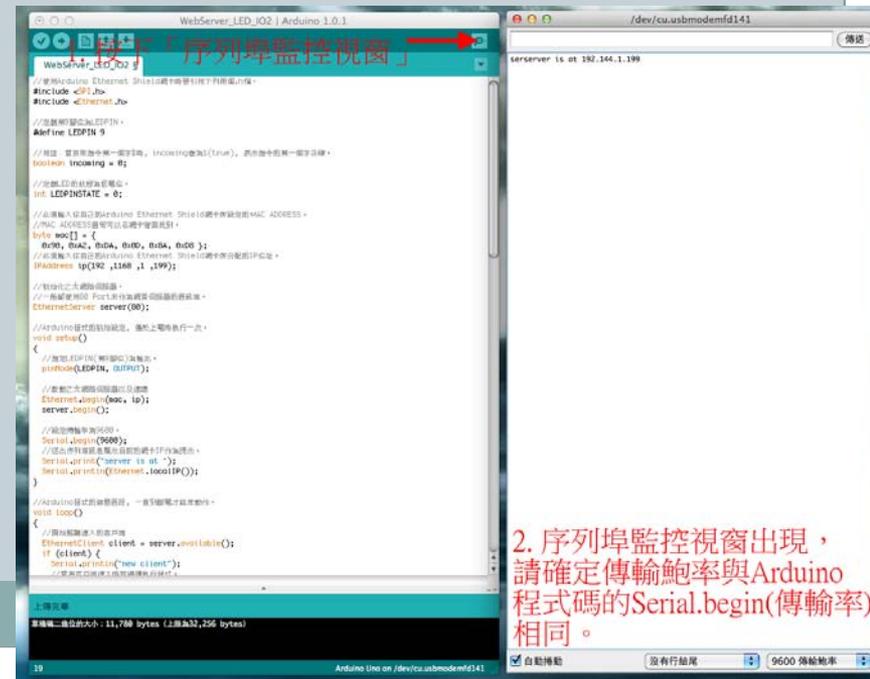
123

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
- 動作說明：
 - ✦ 「Windows Phone應用程式」介面以及程式碼撰寫完成之後，請將程式「編譯」，沒有錯誤之後就可以選擇用來偵錯的裝置「Windows Phone Device、Windows Phone Emulator – 512 MB(ZH-HANT)或是Windows Phone Emulator – 256 MB(ZH-HANT)」然後「開始偵錯」。
 - 建議使用Windows Phone Emulator – 256 MB(ZH-HANT) 即可。

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

124

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 動作說明：在完成接線以及程式撰寫，我們上傳程式至Arduino UNO無誤之後，按下Arduino IDE的「序列埠監控視窗」，可以看到目前紅外線感測器元件的狀態。
 - 另外，請確定傳輸速率與Arduino程式碼的Serial.begin(傳輸率)相同。



4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

125

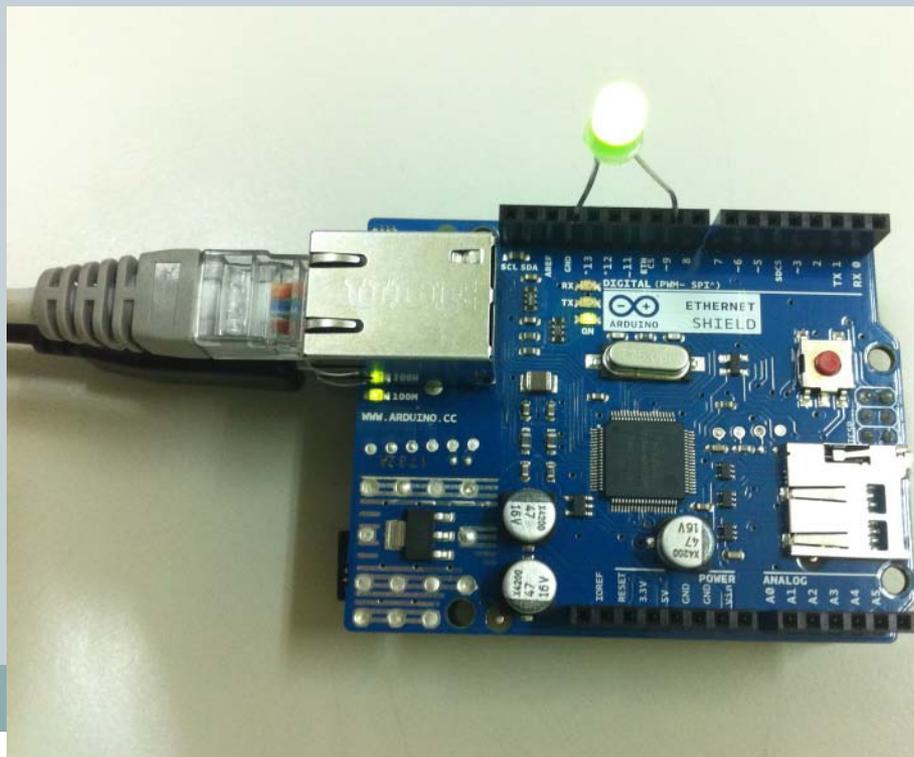
- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 動作說明：
 - ✦ Windows Phone Emulator執行後會載入我們所撰寫的應用程式，可以看到主畫面如下圖，接下來就輸入「分配給Arduino Ethernet Shield網卡的IP位址」以及「Arduino程式碼所指定的網頁伺服器Port」。



4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

126

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 動作說明：
 - ✦ 指定完這兩項資訊之後我們可以按下「點亮LED」然後觀察Arduino上的LED是否被點亮了。



4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

127

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 動作說明：
 - ✦ 接著可以按下「熄滅LED」然後觀察Arduino上的LED是否熄滅了。



4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

128

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
- 動作說明：
 - ✦ 當Arduino上的LED燈被點亮的時候，我們可以發現Arduino IDE的「序列埠監控視窗」這樣的出現訊息：
 - new client
 - ?
 - 1
 - ON
 - ✦ 而當Arduino上的LED燈被熄滅的時候，我們可以發現Arduino IDE的「序列埠監控視窗」這樣的出現訊息：
 - new client
 - ?
 - 0
 - OFF

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

129

- 實驗名稱：**Arduino 控制LED亮滅實驗**。
 - 動作說明：
 - ✦ 由於這是藉由發送一個**HTTP GET**訊息給**Arduino**，所以我們也可以藉由一般的網頁瀏覽器來控制**Arduino**的**LED**亮滅。
 - ✦ 在網頁瀏覽器上輸入網址：
 - ✦ 點亮**LED**的指令為：
http://Arduino的IP位址/?1
 - ✦ 熄滅**LED**的指令為：
http://Arduino的IP位址/?0



4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

130

- 實驗名稱：**Arduino 控制LED亮滅實驗**。
- 實驗結果：
 - ✦ 藉由這個實驗我們學習到如何使用**Arduino**搭配網卡擴展板達到上網傳輸資料的目的。
 - ✦ 我們還可以學習到動手撰寫**Windows Phone**應用程式。
- 延伸想法：
 - ✦ 利用**Arduino**以及網卡擴展板來將感測器蒐集到的資訊以網頁的方式呈現。
 - ✦ 利用**Arduino**以及網卡擴展板來將感測器蒐集到的資訊傳送到資料庫中，然後交給動態網頁來呈現更複雜的網頁資訊。
 - ✦ 練習將自己撰寫的**Windows Phone**應用程式編譯成**.XAP**檔案後，透過**Windows Phone SDK**中的**Application Deployment**，將**Windows Phone**應用程式部署到**Windows Phone**中，以實機操作你的**Windows Phone**應用程式。

4 - 6 Arduino與行動裝置互動設計

131

- 實驗名稱：Arduino 控制LED亮滅實驗。
 - 將Windows Phone應用程式部署到Windows Phone中實機測試：

